



Chapitre 12 : Déterminants

Ici, \mathbb{K} désigne un sous corps de \mathbb{C} (généralement \mathbb{R} ou \mathbb{C}), et n un entier naturel ≥ 2 .

I Applications n -linéaires

A) Définition

Définition :

Soient E et F deux \mathbb{K} -ev. Une application n -linéaire de E^n dans F est une application :

$$\begin{aligned} \phi: E \times E \times \dots \times E &\longrightarrow F \\ (u_1, u_2, \dots, u_n) &\longmapsto \varphi(u_1, u_2, \dots, u_n) \end{aligned} \quad (12.1)$$

Telle que :

Pour tout $U = (u_1, u_2, \dots, u_n)$, les n applications partielles :

$$\begin{aligned} \phi_{U,i}: E &\longrightarrow F \\ v &\longmapsto \varphi(u_1, u_2, \dots, u_{i-1}, v, \dots, u_n) \end{aligned}, \text{ obtenues pour } i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \text{ sont linéaires.}$$

Exemple :

2-linéaire = bilinéaire

$\varphi: E \times E \rightarrow F$ est bilinéaire lorsque :

$$\begin{aligned} \forall v \in E, \forall (u, u') \in E \times E, \forall \lambda \in \mathbb{K}, \varphi(u + \lambda u', v) &= \varphi(u, v) + \lambda \varphi(u', v) \\ \text{et } \varphi(v, u + \lambda u') &= \varphi(v, u) + \lambda \varphi(v, u') \end{aligned} \quad (12.2)$$

Exemple :

$$\begin{aligned} \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R} \quad \text{est bilinéaire.} \\ (x, y) &\longmapsto x \times y \end{aligned}$$

Proposition :

Si $\varphi: E^n \rightarrow F$ est n -linéaire et, pour $(u_1, u_2, \dots, u_n) \in E^n$, si l'un des u_i est nul, alors $\varphi(u_1, u_2, \dots, u_n) = 0$

En effet : l'application $v \mapsto \varphi(u_1, u_2, \dots, u_{i-1}, v, \dots, u_n)$ est linéaire donc nulle en 0.

B) Application n -linéaire antisymétrique

Définition :

Soit $\phi: E^n \rightarrow F$ n -linéaire. On dit que ϕ est antisymétrique lorsque

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, \quad i \neq j \implies \phi(u_1 \dots \underbrace{u_i}_{i} \dots \underbrace{u_j}_{j} \dots u_n) = -\phi(u_1 \dots \underbrace{u_j}_{j} \dots \underbrace{u_i}_{i} \dots u_n) \quad (12.3)$$

Proposition :

Soit $\phi: E^n \rightarrow F$ antisymétrique. Alors, pour toute permutation $\sigma \in \mathfrak{S}_n$, et tout $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$, $\phi(u_{\sigma(1)}, u_{\sigma(2)} \dots u_{\sigma(n)}) = \varepsilon(\sigma) \times \phi(u_1, u_2 \dots u_n)$, où $\varepsilon(\sigma)$ est la signature de σ .

Démonstration :

Montrons par récurrence que $\forall k \in \mathbb{N}$, « pour toute permutation $\sigma \in \mathfrak{S}_n$ se décomposant en produit de k transpositions, et tout $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$, $\phi(u_{\sigma(1)}, u_{\sigma(2)} \dots u_{\sigma(n)}) = \varepsilon(\sigma) \times \phi(u_1, u_2 \dots u_n)$ » ($\mathcal{P}(k)$).

- $\mathcal{P}(0)$ ok (la seule transposition qui se décompose en produit de 0 transpositions est l'identité, de signature 1)
- $\mathcal{P}(1)$: c'est la définition de antisymétrique
- Soit $k \in \mathbb{N}$, supposons $\mathcal{P}(k)$. Soit alors $\sigma \in \mathfrak{S}_n$ s'écrivant $\tau_1 \circ \tau_2 \circ \dots \circ \tau_k \circ \tau_{k+1}$, où les τ_i sont des transpositions. Soit $\sigma' = \tau_1 \circ \tau_2 \circ \dots \circ \tau_k$ et $\tau = \tau_{k+1}$.
Soit $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$. Alors :

$$\begin{aligned}
 \phi(u_{\sigma(1)}, u_{\sigma(2)} \dots u_{\sigma(n)}) &= \phi(u_{\sigma'(\tau(1))}, u_{\sigma'(\tau(2))} \dots u_{\sigma'(\tau(n))}) \\
 &= \phi(u'_{\tau(1)}, u'_{\tau(2)} \dots u'_{\tau(n)}) \quad \text{où on a noté } u'_i = u_{\sigma'(i)} \\
 &= -\phi(u'_1, u'_2 \dots u'_n) \\
 &= -\phi(u_{\sigma'(1)}, u_{\sigma'(2)} \dots u_{\sigma'(n)}) \\
 &= -\varepsilon(\sigma') \phi(u_1, u_2 \dots u_n) \\
 &= \varepsilon(\sigma) \phi(u_1, u_2 \dots u_n)
 \end{aligned} \tag{12.4}$$

Exemple :

Le produit vectoriel :

$$\begin{aligned}
 E &\longrightarrow E \\
 (u, v) &\longmapsto u \wedge v
 \end{aligned} \tag{12.5}$$

où E est un espace vectoriel euclidien orienté de dimension 3, est une application bilinéaire antisymétrique.

C) Applications n -linéaires alternées**Définition :**

Soit $\phi: E^n \rightarrow F$ n -linéaire.

On dit que ϕ est alternée lorsque :

Pour tout $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$, si il existe $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ distincts tels que $u_i = u_j$, alors $\phi(u_1, u_2 \dots u_n) = 0$

Proposition :

Alternée \iff antisymétrique

Démonstration :

1. Supposons ϕ alternée.

Soit $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$, soient $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ distincts. On a :

$$\begin{aligned} \phi(u_1, u_2 \dots \underbrace{(u_i + u_j)}_i \dots \underbrace{(u_i + u_j)}_j \dots u_n) &= 0 \\ &= \phi(u_1, u_2 \dots (u_i + u_j) \dots u_i \dots u_n) + \phi(u_1, u_2 \dots (u_i + u_j) \dots u_j \dots u_n) \\ &= \underbrace{\phi(u_1, u_2 \dots u_i \dots u_i \dots u_n)}_{=0} + \phi(u_1, u_2 \dots u_j \dots u_i \dots u_n) \\ &\quad + \phi(u_1, u_2 \dots u_i \dots u_j \dots u_n) + \underbrace{\phi(u_1, u_2 \dots u_j \dots u_j \dots u_n)}_{=0} \end{aligned} \tag{12.6}$$

Donc $\phi(u_1, u_2 \dots u_j \dots u_i \dots u_n) = -\phi(u_1, u_2 \dots u_i \dots u_j \dots u_n)$

2. Supposons ϕ antisymétrique. Soit $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$, supposons qu'il existe $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ distincts tels que $u_i = u_j$.

Alors $\phi(u_1, u_2 \dots u_i \dots u_i \dots u_n) = -\phi(u_1, u_2 \dots u_i \dots u_i \dots u_n)$.

Donc $\phi(u_1, u_2 \dots u_i \dots u_i \dots u_n) = 0$ (car \mathbb{K} est un sous corps de \mathbb{C} donc $2 \neq 0$)

Remarque :

L'implication antisymétrique \implies alternée est fautive lorsque \mathbb{K} est par exemple $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$, c'est-à-dire un corps de caractéristique 2 (d'où l'intérêt d'avoir deux définitions)

D) Formes n -linéaires alternées en dimension n

On s'intéresse à $\phi: E^n \rightarrow \mathbb{K}$, n -linéaire alternée lorsque E est un \mathbb{K} -ev de dimension n . On dit alors que ϕ est une forme n -linéaire alternée sur E (pas n)

Étude :

Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, \dots e_n)$ une base de E .

Soit $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$, et $A = \text{mat}((u_1, u_2 \dots u_n), \mathcal{B})$

Ainsi, $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, u_j = \sum_{i=1}^n a_{ij}e_i$. On a :

$$\begin{aligned} \phi(u_1, u_2 \dots u_n) &= \phi\left(\sum_{i=1}^n a_{i1}e_i, u_2 \dots u_n\right) \\ &= \sum_{i=1}^n a_{i1}\phi(e_i, u_2 \dots u_n) \\ &= \sum_{i_1=1}^n a_{i_1 1} \left(\sum_{i_2=1}^n a_{i_2 2}\phi(e_{i_1}, e_{i_2} \dots u_n)\right) \\ &= \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n a_{i_1 1} a_{i_2 2} \phi(e_{i_1}, e_{i_2} \dots u_n) \\ &= \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n \sum_{i_3=1}^n a_{i_1 1} a_{i_2 2} a_{i_3 3} \phi(e_{i_1}, e_{i_2}, e_{i_3} \dots u_n) \\ &= \sum_{(i_1, i_2, \dots, i_n) \in \llbracket 1, n \rrbracket^n} a_{i_1 1} a_{i_2 2} \dots a_{i_n n} \phi(e_{i_1}, e_{i_2} \dots e_{i_n}) \end{aligned} \tag{12.7}$$

(On a utilisé uniquement le fait que ϕ est n -linéaire)

Ainsi :

$$\begin{aligned}
 \phi(u_1, u_2 \dots u_n) &= \sum_{f \in \mathcal{F}([1, n], [1, n])} a_{f(1), 1} a_{f(2), 2} \dots a_{f(n), n} \underbrace{\phi(e_{f(1)}, e_{f(2)} \dots e_{f(n)})}_{=0 \text{ pour } f \text{ non injective car } \phi \text{ est alternée}} \\
 &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} a_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n} \phi(e_{\sigma(1)}, e_{\sigma(2)} \dots e_{\sigma(n)}) \\
 &= \left(\sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n} \right) \phi(e_1, e_2 \dots e_n)
 \end{aligned} \tag{12.8}$$

II Déterminant dans une base d'une famille de n vecteurs

Ici, E est un \mathbb{K} -ev de dimension n .

Théorème :

Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ une base de E .

Alors :

1. Il existe une et une seule forme n -linéaire alternée qui prend la valeur 1 sur \mathcal{B} . Elle s'appelle $\det_{\mathcal{B}}$ (déterminant dans la base \mathcal{B})
2. Pour toute forme n -linéaire alternée ϕ sur E , on a, pour tout $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$:

$$\phi(u_1, u_2 \dots u_n) = \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2 \dots u_n) \phi(e_1, e_2 \dots e_n)$$

Démonstration :

1. Unicité : si Δ est une forme n -linéaire alternée qui prend la valeur 1 sur \mathcal{B} , alors, nécessairement :
 $\forall (u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n, \Delta(u_1, u_2 \dots u_n) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n}$ (d'après l'étude), où
 $A = (a_{ij}) = \text{mat}((u_1, u_2 \dots u_n), \mathcal{B})$. D'où l'unicité.

Vérifions que Δ défini par cette formule est n -linéaire alternée :

- Δ est n -linéaire : ok. C'est une forme n -linéaire : ok

Par exemple : linéaire par rapport à la première variable :

Soient $u_1, u_2 \dots u_n$ de composantes données par la matrice A , u'_1 de composantes les $a'_{i,1}$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. On a alors :

$$\begin{aligned}
 \Delta(u_1 + \lambda u'_1, u_2 \dots u_n) &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) \left(a_{\sigma(1), 1} + \lambda a'_{\sigma(1), 1} \right) a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n} \\
 &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n} + \lambda \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a'_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n} \\
 &= \Delta(u_1, u_2 \dots u_n) + \lambda \Delta(u'_1, u_2 \dots u_n)
 \end{aligned} \tag{12.9}$$

- Δ est alternée :

Soit $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$, supposons $u_i = u_j$ avec $i < j$. Soit $\tau = (i, j)$. On a :

$$\begin{aligned}
 \Delta(u_1, u_2 \dots u_n) &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n} \\
 &= \sum_{\sigma \in A_n} a_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n} - \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n \setminus A_n} a_{\sigma(1), 1} a_{\sigma(2), 2} \dots a_{\sigma(n), n}
 \end{aligned} \tag{12.10}$$

Or, l'application $\sigma \rightarrow \sigma \circ \tau$ constitue une bijection de A_n vers $\mathfrak{S}_n \setminus A_n$. On a donc :

$$\Delta(u_1, u_2 \dots u_n) = \sum_{\sigma \in A_n} a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n),n} - \sum_{\sigma \in A_n} a_{\sigma \circ \tau(1),1} a_{\sigma \circ \tau(2),2} \dots a_{\sigma \circ \tau(n),n} \quad (12.11)$$

Mais, pour tout $\sigma \in A_n$:

$$\begin{aligned} a_{\sigma \circ \tau(1),1} a_{\sigma \circ \tau(2),2} \dots a_{\sigma \circ \tau(i),i} \dots a_{\sigma \circ \tau(j),j} \dots a_{\sigma \circ \tau(n),n} &= a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(j),i} \dots a_{\sigma(i),j} \dots a_{\sigma(n),n} \\ &= a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(j),j} \dots a_{\sigma(i),i} \dots a_{\sigma(n),n} \\ & \text{(car } u_i = u_j \text{ donc } \forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, a_{ki} = a_{kj}) \\ &= a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(i),i} \dots a_{\sigma(j),j} \dots a_{\sigma(n),n} \end{aligned} \quad (12.12)$$

- $\Delta(e_1, e_2, \dots, e_n) = 1$:

Si $A = I_n$ ($= \text{mat}(\mathcal{B}, \mathcal{B})$), les produits $a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(i),i} \dots a_{\sigma(j),j} \dots a_{\sigma(n),n}$ sont tous nuls sauf pour $\sigma = \text{Id}$, où il vaut 1.

2. Découle du résultat de l'étude.

Exemple :

- Soit E de dimension 2, $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$ une base de E . Soient u_1, u_2 deux vecteurs de E , de composantes $\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix}$. Alors $A = \text{mat}((u_1, u_2), \mathcal{B}) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$. Ainsi, $\det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2) = a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}$ ($\mathfrak{S}_2 = \{\text{Id}, \tau_{12}\}$).
- Soit E de dimension 3, $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ une base de E . Soient $u_1, u_2, u_3 \in E$.

$$A = \text{mat}((u_1, u_2, u_3), \mathcal{B}) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \\ a_{12} & a_{22} & a_{32} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix}, \quad \mathfrak{S}_3 = \underbrace{\{\text{Id}, (1, 2, 3), (3, 2, 1)\}}_{\text{paires}}, (1, 2), (2, 3), (3, 1) \quad (12.13)$$

Donc

$$\begin{aligned} \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2, u_3) &= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{21}a_{32}a_{13} + a_{31}a_{12}a_{23} \\ &\quad - a_{21}a_{12}a_{33} - a_{11}a_{32}a_{23} - a_{31}a_{22}a_{13} \end{aligned} \quad (12.14)$$

Théorème (Chasles) :

Soient $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$ deux bases de E . Alors, pour tout $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$:

$$\det_{\mathcal{B}'}(u_1, u_2 \dots u_n) = \det_{\mathcal{B}'}(\mathcal{B}) \times \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2 \dots u_n) \quad (12.15)$$

Démonstration :

On applique le deuxième résultat du théorème avec $\phi = \det_{\mathcal{B}'}$:

$$\underbrace{\phi(u_1, u_2 \dots u_n)}_{\det_{\mathcal{B}'}(u_1, u_2 \dots u_n)} = \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2 \dots u_n) \cdot \underbrace{\phi(e_1, e_2 \dots e_n)}_{\det_{\mathcal{B}'}(\mathcal{B})} \quad (12.16)$$

Théorème :

Soit \mathcal{B} une base de E . Soit $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$.

Alors $(u_1, u_2 \dots u_n)$ est liée $\iff \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2 \dots u_n) = 0$

Démonstration :

- Si $(u_1, u_2 \dots u_n)$ est liée, alors l'un des u_i , disons u_j est combinaison linéaire des autres : $u_j =$

$$\sum_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket \setminus \{j\}} \alpha_i u_i.$$

Alors

$$\det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2 \dots u_n) = \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2, \dots \sum_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket \setminus \{j\}} \alpha_i u_i, \dots u_n) = \sum_{i \neq j} \alpha_i \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2, \dots \underbrace{u_i}_j, \dots u_n) = 0 \quad (12.17)$$

- Si $(u_1, u_2 \dots u_n)$ est libre, elle forme une base \mathcal{B}' et alors :

$$\underbrace{\det_{\mathcal{B}'}(u_1, u_2 \dots u_n)}_{=1 \neq 0} = \det_{\mathcal{B}'}(\mathcal{B}) \times \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2 \dots u_n) \quad (12.18)$$

Donc $\det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2 \dots u_n) \neq 0$

III Déterminant d'un endomorphisme

Ici, E est un \mathbb{K} -ev de dimension n .

Théorème, définition :

Soit $\varphi \in \mathcal{L}(E)$, soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, \dots e_n)$ une base de E .

Alors la valeur de $\det_{\mathcal{B}}(\varphi(e_1), \varphi(e_2) \dots \varphi(e_n))$ ne dépend pas du choix de \mathcal{B} . On l'appelle $\det(\varphi)$

Démonstration :

Soit $\mathcal{B}' = (e'_1, e'_2, \dots e'_n)$ une autre base de E . Alors :

$$\det_{\mathcal{B}'}(\varphi(e'_1), \varphi(e'_2) \dots \varphi(e'_n)) = \det_{\mathcal{B}'}(e'_1, e'_2 \dots e'_n) \times \det_{\mathcal{B}'}(\varphi(e_1), \varphi(e_2) \dots \varphi(e_n))$$

(selon la deuxième partie du premier théorème de la section précédente avec $\varphi: (u_1, \dots u_n) \mapsto \det_{\mathcal{B}'}(\varphi(u_1), \dots \varphi(u_n))$ appliqué en $(e'_1, e'_2 \dots e'_n)$)

$$= \det_{\mathcal{B}}(\varphi(e_1), \varphi(e_2) \dots \varphi(e_n)) \quad (\text{Chasles}) \quad (12.19)$$

Ainsi, si $A = \text{mat}(\varphi, \mathcal{B})$, alors $\det(\varphi) = \det_{\mathcal{B}}(\varphi(e_1) \dots \varphi(e_n)) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1), 1} \dots a_{\sigma(n), n}$

Théorème :

Soient $\varphi, \psi \in \mathcal{L}(E)$. Alors :

1. $\det(\varphi \circ \psi) = \det(\varphi) \times \det(\psi)$
2. $\det(\text{Id}_E) = 1$
3. $\varphi \in \mathcal{GL}(E) \iff \det(\varphi) \neq 0$, et dans ce cas $\det(\varphi^{-1}) = \frac{1}{\det(\varphi)}$

Démonstration :

Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ une base de E .

1. $\det(\varphi \circ \psi) = \det_{\mathcal{B}}(\varphi \circ \psi(e_1), \varphi \circ \psi(e_2) \dots \varphi \circ \psi(e_n))$

- Si la famille $(\psi(e_1), \psi(e_2) \dots \psi(e_n))$ est liée, alors $\det(\psi) = 0$. D'autre part, la famille $(\varphi \circ \psi(e_1), \varphi \circ \psi(e_2) \dots \varphi \circ \psi(e_n))$ est aussi liée. Donc $\det(\varphi \circ \psi) = 0$ aussi. Donc $\det(\varphi \circ \psi) = \det(\varphi) \times \det(\psi) (= 0)$.
- Si la famille des $(\psi(e_1), \psi(e_2) \dots \psi(e_n))$ est libre, elle constitue une base \mathcal{B}' de E , et :

$$\underbrace{\det_{\mathcal{B}}(\varphi \circ \psi(e_1), \varphi \circ \psi(e_2) \dots \varphi \circ \psi(e_n))}_{\det(\varphi \circ \psi)} = \underbrace{\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}')}_{\det(\psi)} \times \underbrace{\det_{\mathcal{B}'}(\varphi \circ \psi(e_1), \varphi \circ \psi(e_2) \dots \varphi \circ \psi(e_n))}_{\det(\varphi)} \tag{12.20}$$

2. Immédiat

3. Si $\varphi \in \mathcal{GL}(E)$, on peut introduire φ^{-1} .

Alors $1 = \det(\text{Id}_E) = \det(\varphi \circ \varphi^{-1}) = \det(\varphi) \times \det(\varphi^{-1})$

Donc $\det(\varphi) \neq 0$ et $\det(\varphi^{-1}) = \frac{1}{\det(\varphi)}$

Si $\varphi \notin \mathcal{GL}(E)$, alors $(\varphi(e_1), \varphi(e_2) \dots \varphi(e_n))$ est liée, donc $\det(\varphi) = 0$.

IV Déterminant d'une matrice carrée

A) Définition et propriété

Définition :

Soit $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

On note

$$\det(A) \stackrel{\text{déf}}{=} \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n),n} \tag{12.21}$$

Proposition :

Soit E un \mathbb{K} -ev de dimension n , et $\mathcal{B} = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ une base de E .

Soit $(u_1, u_2 \dots u_n) \in E^n$ tel que $\text{mat}((u_1, u_2 \dots u_n), \mathcal{B}) = A$.

Soit $\varphi \in \mathcal{L}(E)$ tel que $\text{mat}(\varphi, \mathcal{B}) = A$

Alors :

$$\det(A) = \det(\varphi) = \det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2, \dots, u_n) \tag{12.22}$$

Propriétés :

Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Alors :

- $\det(AB) = \det(A) \times \det(B)$
- $\det(I_n) = 1$
- A est inversible si et seulement si $\det(A) \neq 0$, et dans ce cas $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$
- $\det({}^t A) = \det(A)$

Démonstration :

Les trois premiers sont immédiats en passant par les endomorphismes.

On note ${}^tA = (b_{ij})$, où $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, b_{ij} = a_{ji}$.

On a donc :

$$\begin{aligned} \det({}^tA) &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) b_{\sigma(1),1} b_{\sigma(2),2} \cdots b_{\sigma(n),n} \\ &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{1,\sigma(1)} a_{2,\sigma(2)} \cdots a_{n,\sigma(n)} \end{aligned} \quad (12.23)$$

Soit $\sigma \in \mathfrak{S}_n$. Pour tout $\rho \in \mathfrak{S}_n$, on a :

$$a_{\rho(1),\sigma(\rho(1))} a_{\rho(2),\sigma(\rho(2))} \cdots a_{\rho(n),\sigma(\rho(n))} = a_{1,\sigma(1)} a_{2,\sigma(2)} \cdots a_{n,\sigma(n)} \quad (12.24)$$

(simple permutation de l'ordre des termes du produit)

Donc $\det({}^tA) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma^{-1}(1),1} a_{\sigma^{-1}(2),2} \cdots a_{\sigma^{-1}(n),n}$.

De plus, $1 = \varepsilon(\sigma^{-1} \circ \sigma) = \varepsilon(\sigma^{-1}) \times \varepsilon(\sigma)$.

Donc $\varepsilon(\sigma^{-1}) = \frac{1}{\varepsilon(\sigma)} = \varepsilon(\sigma)$. Donc

$$\begin{aligned} \det({}^tA) &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma^{-1}) a_{\sigma^{-1}(1),1} a_{\sigma^{-1}(2),2} \cdots a_{\sigma^{-1}(n),n} \\ &= \sum_{\sigma' \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma') a_{\sigma'(1),1} a_{\sigma'(2),2} \cdots a_{\sigma'(n),n} \\ &= \det(A) \end{aligned} \quad (12.25)$$

B) Propriétés portant sur les colonnes et les lignes**1) Sur les colonnes****Notation :**

$C_1, C_2 \dots C_n$ étant les colonnes de $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on notera $A = [C_1, C_2 \dots C_n]$.

Résultat essentiel : $\det(A) = \det_{\mathcal{B}}(C_1, C_2 \dots C_n)$, où \mathcal{B} est la base naturelle de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$.

Donc les déterminants d'une matrice est une forme n -linéaire alternée de ses colonnes. Ainsi, le déterminant est linéaire par rapport à chaque colonne :

$$\det[C_1, C_2 \dots C_j + \lambda C'_j \dots C_n] = \det[C_1, C_2 \dots C_j \dots C_n] + \lambda \det[C_1, C_2 \dots C'_j \dots C_n] \quad (12.26)$$

Et c'est une forme linéaire alternée :

- $\det[C_1, C_2 \dots C_i \dots C_i \dots C_n] = 0$
- et $\det[C_1, C_2 \dots C_i \dots C_j \dots C_n] = -\det[C_1, C_2 \dots C_j \dots C_i \dots C_n]$
- et $\det[C_{\sigma(1)}, C_{\sigma(2)} \dots C_{\sigma(n)}] = \varepsilon(\sigma) \det[C_1, C_2 \dots C_n]$
- et aussi $\det[C_1, C_2 \dots \underbrace{\sum_{i \neq j} \alpha_i C_i}_{j} \dots C_n] = 0$

Du coup, pour les transformations :

- $C_i \leftarrow C_i + \lambda C_j$ ne modifie pas le déterminant :

$$\det[C_1, C_2 \dots C_i + \lambda C_j \dots C_n] = \det[C_1, C_2 \dots C_i \dots C_n] + \lambda \underbrace{\det[C_1, C_2 \dots \underbrace{C_j}_i \dots C_n]}_{=0} \quad (12.27)$$

- $C_i \leftarrow \alpha C_i$ « multiplie le déterminant par α »
- $C_i \leftrightarrow C_j$ « multiplie le déterminant par -1 »

2) Sur les lignes

Mêmes résultats obtenus par transposition

C) Déterminant d'une matrice triangulaire

Cas d'une matrice diagonale : $A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$.

On a alors $\det(A) = \lambda_1 \lambda_2 \dots \lambda_n$ (si $\sigma \neq \text{Id}$, alors $a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n),n} = 0$).

Cas d'une matrice triangulaire : $A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & \text{---} & \text{---} & \text{---} \\ 0 & a_{2,2} & \text{---} & \text{---} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \text{---} \\ 0 & \dots & 0 & a_{n,n} \end{pmatrix}$.

Soit $\sigma \in \mathfrak{S}_n$

Supposons que $a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n),n} \neq 0$.

Alors :

- $\sigma(1) = 1$ (sinon $\sigma(1) > 1$ et $a_{\sigma(1),1} = 0$)
- $\sigma(2) \leq 2$ et $\sigma(2) \neq 1$ donc $\sigma(2) = 2$
- \vdots

Donc $\sigma = \text{Id}$

Donc $\det(A) = a_{1,1} a_{2,2} \dots a_{n,n}$. On retrouve le fait que A est inversible si et seulement si ses coefficients de la diagonale sont tout non nuls.

Notation :

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & \dots & a_{n,n} \end{vmatrix} \quad (12.28)$$

Conséquence :

Méthode pratique : le pivot de Gauss pour calculer le déterminant.

Exemple :

On considère le déterminant :

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 3 & 8 \\ 1 & 2 & -1 & -3 \\ 1 & 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} \tag{12.29}$$

première méthode exclue : formule développée...

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 3 & 8 \\ 1 & 2 & -1 & -3 \\ 1 & 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} &\stackrel{\substack{L_3 \leftarrow L_3 - L_4 \\ L_2 \leftarrow L_2 - L_4 \\ L_1 \leftarrow L_1 - 2L_4}}{=}}{\begin{vmatrix} 0 & -1 & -3 & 5 \\ 0 & -2 & 1 & 9 \\ 0 & 1 & -3 & -2 \\ 1 & 1 & 2 & -1 \end{vmatrix}} \stackrel{\substack{L_2 \leftarrow L_2 + 2L_3 \\ L_1 \leftarrow L_1 + L_3}}{=}}{\begin{vmatrix} 0 & 0 & -6 & 3 \\ 0 & 0 & -5 & 5 \\ 0 & 1 & -3 & -2 \\ 1 & 1 & 2 & -1 \end{vmatrix}} \\ &\stackrel{C_3 \leftarrow C_3 + C_4}{=} \begin{vmatrix} 0 & 0 & -3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & -5 & -2 \\ 1 & 1 & 1 & -1 \end{vmatrix} \stackrel{\substack{L_4 \leftrightarrow L_1 \\ L_3 \leftrightarrow L_4 \\ L_2 \leftrightarrow L_4}}{=} \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -5 & -2 \\ 0 & 0 & -3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{vmatrix} \stackrel{(-1)^3}{=} 15 \end{aligned} \tag{12.30}$$

V Développement selon une rangée

A) Petit lemme

Lemme : Soit $A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n-1} & 0 \\ a_{2,1} & \dots & a_{2,n-1} & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix}$.

Alors :

$$\begin{aligned} \det(A) &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n),n} \\ &= \sum_{\substack{\sigma \in \mathfrak{S}_n, \\ \sigma(n)=n}} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n),n} \\ &= \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_{n-1}} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} a_{\sigma(2),2} \dots a_{\sigma(n-1),n-1} \times 1 \\ &= \det(B) \end{aligned} \tag{12.31}$$

Où B est la matrice extraite de A en enlevant la dernière ligne et la dernière colonne.

B) Développement selon une colonne

Soient $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$.

La colonne C_k s'écrit :

$$C_k = a_{1,k} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}}_{=E_1} + a_{2,k} \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}}_{=E_2} + \dots + a_{n,k} \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}}_{=E_n} = \sum_{i=1}^n a_{i,k} E_i \tag{12.32}$$

Donc

$$\det A = \det[C_1, C_2 \dots C_n] = \sum_{i=1}^n a_{i,k} \det[\underbrace{C_1, C_2 \dots C_n}_{\mu_{i,k}}] \quad (12.33)$$

Ainsi, $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \det A = \sum_{i=1}^n a_{i,k} \mu_{i,k}$

$$\mu_{i,k} = i \rightarrow \begin{vmatrix} - & - & 0 & - \\ - & - & \vdots & - \\ - & - & 1 & - \\ - & - & 0 & - \end{vmatrix} \begin{matrix} = \\ C_k, C_{k+1}, \dots, C_n \\ \text{permutés} \\ \text{circulairement} \end{matrix} (-1)^{n-k} \begin{vmatrix} - & - & - & 0 \\ - & - & - & \vdots \\ - & - & - & 1 \\ - & - & - & 0 \end{vmatrix} \leftarrow i$$

\uparrow
 k

(12.34)

$$= (-1)^{n-k} \times (-1)^{n-i} \begin{vmatrix} - & - & - & 0 \\ - & - & - & \vdots \\ - & - & - & \vdots \\ - & - & - & 1 \end{vmatrix} = (-1)^{i+k} \det(A_{i,k})$$

où $A_{i,k}$ est extraite de A en « barrant » la i -ème ligne et la k -ième colonne.

Vocabulaire :

$\mu_{i,k}$ est le cofacteur du terme d'indice i, k

Exemple :

On considère la matrice :

$$A = \begin{pmatrix} a & a' & a'' \\ b & b' & b'' \\ c & c' & c'' \end{pmatrix} \quad (12.35)$$

Alors :

$$\det A = a \times (-1)^2 \times \begin{vmatrix} b' & b'' \\ c' & c'' \end{vmatrix} - b \times \begin{vmatrix} a' & a'' \\ c' & c'' \end{vmatrix} + c \times \begin{vmatrix} a' & a'' \\ b' & b'' \end{vmatrix} \quad (12.36)$$

(Pour les signes : forme de damier avec un + en haut à gauche : $\begin{pmatrix} + & - & + \\ - & + & - \\ + & - & + \end{pmatrix}$).

$$\text{ou } \det A = -a' \times \begin{vmatrix} b & b'' \\ c & c'' \end{vmatrix} + b' \times \begin{vmatrix} a & a'' \\ c & c'' \end{vmatrix} - c' \times \begin{vmatrix} a & a'' \\ b & b'' \end{vmatrix}$$

C) Développement selon une ligne

Avec les mêmes notations : $\det A = \sum_{j=1}^n a_{k,j} \mu_{k,j}$.

Démonstration :

$$\begin{aligned}
 \det(A) &= \det({}^tA) \quad \text{avec } {}^tA = (a'_{i,j}) \\
 &= \sum_{i=1}^n a'_{i,k} \mu'_{i,k} = \sum_{i=1}^n a'_{i,k} (-1)^{i+k} \det(A'_{i,k}) \\
 &= \sum_{i=1}^n a_{k,i} (-1)^{k+i} \det({}^tA_{k,i}) = \sum_{i=1}^n a_{k,i} (-1)^{k+i} \det(A_{k,i}) \\
 &= \sum_{i=1}^n a_{k,i} \mu_{k,i}
 \end{aligned} \tag{12.37}$$

VI Application à l'inverse d'une matrice carrée (si inversible)

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Proposition :

Pour tous $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on a :

$$\begin{aligned}
 \sum_{k=1}^n a_{i,k} \mu_{j,k} &= \begin{cases} 0 & \text{si } i \neq j \\ \det(A) & \text{si } i = j \end{cases} \\
 \sum_{k=1}^n a_{k,i} \mu_{k,j} &= \begin{cases} 0 & \text{si } i \neq j \\ \det(A) & \text{si } i = j \end{cases}
 \end{aligned} \tag{12.38}$$

Démonstration :

1. Si $i = j$, on reconnaît le développement selon la i -ème ligne du déterminant de A .

Si $i \neq j$, on reconnaît le déterminant, développé selon la j -ème ligne, de :

$$A' = \begin{pmatrix} - & - & \cdots & - \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,n} \\ - & - & \cdots & - \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,n} \\ - & - & \cdots & - \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow i \\ \leftarrow j \end{matrix} \tag{12.39}$$

Obtenue à partir de A en faisant la transformation $L_i \leftarrow L_j$ (non élémentaire !)

En effet, les cofacteurs des termes de la j -ème ligne de A' sont les mêmes que les cofacteurs des termes de la j -ième ligne de A .

2. On le démontre de la même manière avec la matrice A' déduite de A en faisant la transformation

$$C_i \leftarrow C_j$$

Conséquence :

Notons $M = (\mu_{i,j}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ (M s'appelle la comatrice de A , notée $\text{com}(A)$).

Les formules précédentes disent : $A \times {}^tM = \det(A)I_n$ et ${}^tM \times A = \det(A)I_n$

Ainsi, si $A \notin \mathcal{GL}_n(\mathbb{K})$, ${}^tM \times A = A \times {}^tM = 0_{\mathcal{M}_n(\mathbb{K})}$. Et, si A est inversible :

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} {}^tM = \frac{1}{\det(A)} {}^t(\text{com}(A)).$$

Exemple :

On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$. A est-elle inversible, si oui quel est son inverse ?

$\text{com}(A) = \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix}$. Déjà, $\det(A) = 1 \times 4 + (-1) \times 5 + 1 \times 3 = 12 \neq 0$. Donc A est inversible. On continue :

$$\text{com}(A) = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 0 \\ -5 & 1 & 3 \\ 3 & -3 & 3 \end{pmatrix} \quad (12.40)$$

$$\text{Donc } A^{-1} = \frac{1}{12} \begin{pmatrix} 4 & -5 & 3 \\ 4 & 1 & -3 \\ 0 & 3 & 3 \end{pmatrix}.$$

Cas particulier (à connaître) :

Si $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$, $\det(A) = ad - bc$; $\text{com } A = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$.

Si $\det(A) \neq 0$, $A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix}$ (correspond en fait à un échange entre a et d , et une multiplication de b et c par -1).

VII Formules de Cramer

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, inversible.

On s'intéresse au système : $A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$, de solution $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$.

Or, $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} {}^t(\text{com}(A))$.

Ainsi,

$$\forall p \in \llbracket 1, n \rrbracket, x_p = \frac{1}{\det A} \sum_{k=1}^n \underbrace{\mu_{k,p}}_{\text{transposée!}} b_k = \frac{1}{\det A} \det \begin{pmatrix} \text{la matrice obtenue à partir de } A \\ \text{en remplaçant sa } p\text{-ième colonne} \\ \text{(c-à-d celle des coefficients de } x_p \\ \text{par la colonne du second membre)} \end{pmatrix} \quad (12.41)$$

Exemple :

On considère le système

$$\begin{cases} 6x + 3y + 4z = 1 \\ 5x - 7y + 5z = 2 \\ 5x + 3y + 3z = 0 \end{cases} \quad (S)$$

Matrice du système : $A = \begin{pmatrix} 6 & 3 & 4 \\ 5 & -7 & 5 \\ 5 & 3 & 3 \end{pmatrix}$. $\det(A) = 14$.

Donc (S) est de Cramer, et :

$$x = \frac{1}{14} \begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2 & -7 & 5 \\ 0 & 3 & 3 \end{vmatrix} = \frac{1}{14} (-7 \times 3 - 5 \times 3 - 2(9 - 12)) = -\frac{30}{14} = -\frac{15}{7} \quad (12.42)$$

$$y = \frac{1}{14} \begin{vmatrix} 6 & 1 & 4 \\ 5 & 2 & 5 \\ 5 & 0 & 3 \end{vmatrix} = \frac{1}{14} (-5 \times 3 - 5 \times 5) + 2(6 \times 3 - 5 \times 4) = \frac{6}{14} = \frac{3}{7}z = \frac{1}{14} \begin{vmatrix} 6 & 3 & 1 \\ 5 & -7 & 2 \\ 5 & 3 & 0 \end{vmatrix} = \frac{1}{14} (15 + 35 - 2(18 - 15)) \quad (12.43)$$

VIII Complément : polynôme caractéristique d'une matrice carrée

Soit $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On note $I = I_n$.

Pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$, on pose $P(\lambda) = \det(A - \lambda I)$. Alors la fonction $\lambda \mapsto P(\lambda)$ est polynomiale en λ , de degré n :

$$P(\lambda) = \begin{vmatrix} a_{1,1} - \lambda & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} - \lambda & \dots & a_{2,n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & \dots & a_{n,n} - \lambda \end{vmatrix} \quad (12.44)$$

$$= (a_{1,1} - \lambda)(a_{2,2} - \lambda) \dots (a_{n,n} - \lambda) + \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n \setminus \{\text{Id}\}} \varepsilon(\sigma) a'_{\sigma(1),1} a'_{\sigma(2),2} \dots a'_{\sigma(n),n}$$

où $a'_{i,j} = a_{i,j}$ si $i \neq j$ et $a'_{i,j} = a_{i,j} - \lambda$ sinon.

Coefficient de X^n : $(-1)^n$

Coefficient de X^0 : $P(0) = \det(A)$

Coefficient de X^{n-1} :

$\sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n \setminus \{\text{Id}\}} \varepsilon(\sigma) a'_{\sigma(1),1} a'_{\sigma(2),2} \dots a'_{\sigma(n),n}$ est polynomiale en λ , mais de degré $\leq n - 2$: si une permutation σ fixe $n - 1$ éléments, alors elle fixe le n -ième aussi et donc $\sigma = \text{Id}$.

Donc le coefficient de X^{n-1} vaut : $(-1)^{n-1} \sum_{i=1}^n a_{i,i} = (-1)^{n-1} \times \text{Tr}(A)$

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ où E est un \mathbb{K} -ev de dimension finie n , \mathcal{B} une base de E , $A = \text{mat}(f, \mathcal{B})$.

Alors le polynôme P caractéristique de A ne dépend pas du choix de \mathcal{B} (on l'appelle le polynôme caractéristique de f). En effet, pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$, $P(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \det(f - \lambda \text{Id})$.

On a les équivalences :

$$\begin{aligned} \lambda \text{ est racine de } P &\iff \det(f - \lambda \text{Id}) = 0 \\ &\iff f - \lambda \text{Id est non bijective} \\ &\iff f - \lambda \text{Id est non injective} \\ &\iff \ker(f - \lambda \text{Id}) \neq \{0\} \\ &\iff \exists u \in E \setminus \{0\}, f(u) = \lambda u \\ &\stackrel{\text{déf}}{\iff} \lambda \text{ est valeur propre de } f \end{aligned} \quad (12.45)$$

Si P admet n racines distinctes deux à deux, alors il existe une base \mathcal{B}' de E dans laquelle la matrice de f est diagonale :

Notons $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ ces racines.

On peut introduire $u_1, u_2, \dots, u_n \in E \setminus \{0\}$ tels que $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, f(u_k) = \lambda_k u_k$.

Montrons que (u_1, u_2, \dots, u_n) est libre.

Pour cela, montrons par récurrence que $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, (u_1, u_2, \dots, u_k)$ est libre.

- pour $k = 1$, ok car $u_1 \neq 0$
- soit $k \in \llbracket 1, n - 1 \rrbracket$, supposons que (u_1, u_2, \dots, u_k) est libre.

Soit $(\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_{k+1}) \in \mathbb{K}^n$, supposons que

$$\mu_1 u_1 + \mu_2 u_2 + \dots + \mu_{k+1} u_{k+1} = 0 \quad (12.46)$$

Alors, en appliquant f , on a

$$\mu_1 \lambda_1 u_1 + \mu_2 \lambda_2 u_2 + \dots + \mu_{k+1} \lambda_{k+1} u_{k+1} = 0 \quad (12.47)$$

Puis en faisant $\lambda_{k+1}(12.46) - (12.47)$:

$$\mu_1(\lambda_{k+1} - \lambda_1)u_1 + \mu_2(\lambda_{k+1} - \lambda_2)u_2 + \dots + \mu_k(\lambda_{k+1} - \lambda_k)u_k = 0 \quad (12.48)$$

Donc $\forall i \in \llbracket 1, k \rrbracket, \mu_i = 0$, car les λ_i sont distincts deux à deux, et (u_1, u_2, \dots, u_k) est libre.

Enfin, $\mu_{k+1} = 0$ car $u_{k+1} \neq 0$.

Donc $(u_1, u_2, \dots, u_{k+1})$ est libre, ce qui achève la récurrence.

Donc (u_1, u_2, \dots, u_n) est libre, de cardinal n . c'est donc une base de E .

De plus, par construction, la matrice de f dans cette base est diagonale :

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \quad (12.49)$$

Exemple où P a n racines non distinctes et f n'est pas diagonalisable :

Pour $n \in \mathbb{N}^*$, on note $A_n = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Alors $P(\lambda) = \det(A_n - \lambda I_n) = (1 - \lambda)^n$. (matrice triangulaire supérieure)

On doit donc trouver $\mathcal{B}' = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ tel que :

$$\text{mat}(f, \mathcal{B}') = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \quad (12.50)$$

Mais alors, pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket : f(e_k) = \lambda_k e_k$.

Comme $e_k \neq 0$, λ_k est racine de P , donc $\lambda_k = 1$.

Donc $\text{mat}(f, \mathcal{B}') = I_n$, ce qui est impossible.