

## Chapitre 25 : Courbes et surfaces

### I Courbes planes

On identifie ici le plan à  $\mathbb{R}^2$ .

#### A) Fonctions implicites

- Problème :

Soit  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  et  $\Gamma = \{(x, y) \in \Omega, f(x, y) = 0\}$

$\Gamma$  est-il le graphe d'une fonction  $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$

Exemple :

Le cercle d'équation  $x^2 + y^2 = 1$

$\Gamma$  est réunion des graphes de  $x \mapsto \pm\sqrt{1-x^2}$

Pour tout  $M_0 = (x_0, y_0)$  distinct de  $(\pm 1, 0)$ , il existe un voisinage  $I \times J$  de  $M_0$  tel que  $\Gamma \cap I \times J$  soit le graphe de  $I \rightarrow J$   
$$x \mapsto \varepsilon \sqrt{1-x^2}$$

Si  $M_0 = (\pm 1, 0)$ , un tel voisinage n'existe pas.

Analyse :

Si au voisinage de  $M_0 \in \Gamma$ ,  $\Gamma$  est le graphe d'une fonction  $\varphi : I \rightarrow J$ , on aura  $\forall x \in I, (x, y) \in \Gamma \cap V \Leftrightarrow y = \varphi(x)$

Et donc  $\forall x \in I, f(x, \varphi(x)) = 0$

En particulier, si  $\varphi$  est de classe  $C^1$  :  $\forall x \in I, \frac{\partial f}{\partial x}(x, \varphi(x)) + \varphi'(x) \frac{\partial f}{\partial y}(x, \varphi(x)) = 0$

On en déduit la condition suffisante suivante (cf. théorème des fonctions implicites) pour que au voisinage de  $M_0 = (x_0, y_0)$ ,  $\Gamma$  soit le graphe d'une fonction  $C^1$  :

Il suffit que  $f$  soit de classe  $C^1$  et  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$

Alors, au voisinage de  $M_0$ ,  $\Gamma$  sera le graphe de  $\varphi : I \rightarrow J$  tel que  $\varphi(x_0) = y_0$  et

$$\forall x \in I, \varphi'(x) = - \frac{\frac{\partial f}{\partial x}(x, \varphi(x))}{\frac{\partial f}{\partial y}(x, \varphi(x))} \quad (*)$$

Remarque :

Si  $f$  est de classe  $C^2$ ,  $G : (x, y) \mapsto - \frac{\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)}{\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)}$  est de classe  $C^1$  au voisinage de  $M_0$

et le théorème de Cauchy–Lipschitz s'applique : il existe une unique solution maximale  $(I, \varphi)$  à (\*)

- Théorème des fonctions implicites (d'une variable) :  
Soit  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  un ouvert,  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^k$ ,  $k \geq 1$ .  
On note  $\Gamma = \{(x, y) \in \Omega, f(x, y) = 0\}$

Soit  $M_0 \in \Omega$ . Si  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ , alors il existe  $I$  ouvert voisinage de  $x_0$ ,  $J$  intervalle ouvert voisinage de  $y_0$ ,  $\varphi: I \rightarrow J$  de classe  $C^k$  tel que pour tout  $M = (x, y) \in I \times J$ ,  $f(x, y) = 0 \Leftrightarrow y = \varphi(x)$ .

$$\text{De plus, } \varphi(x_0) = y_0 \text{ et } \forall x \in I, \varphi'(x) = -\frac{\frac{\partial f}{\partial x}(x, \varphi(x))}{\frac{\partial f}{\partial y}(x, \varphi(x))}$$

Démonstration :

On pose  $F(x, y) = (x, f(x, y))$ . Alors  $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$  est de classe  $C^k$ , et

$$\text{Jac}(F)_{(x_0, y_0)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) & \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \end{pmatrix}, \text{ donc } \text{jac}(F)_{(x_0, y_0)} = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0.$$

Donc d'après le théorème d'inversion locale, il existe un voisinage  $U$  de  $M_0 = (x_0, y_0)$  dans  $\Omega$  et  $U'$  de  $F(M_0) = (x_0, 0)$  dans  $\mathbb{R}^2$  tels que  $F: U \rightarrow U'$  soit un  $C^k$ -difféomorphisme, de réciproque  $G: U' \rightarrow U$

$$(u, v) \mapsto (\alpha(u, v), \beta(u, v))$$

$$\text{On a : } \forall (x, y) \in U, G \circ F(x, y) = (x, y), \text{ c'est-à-dire } \begin{cases} \alpha(x, f(x, y)) = x \\ \beta(x, f(x, y)) = y \end{cases}$$

$$\text{Et } \forall (u, v) \in U', F \circ G(u, v) = (u, v), \text{ c'est-à-dire } \begin{cases} \alpha(u, v) = u \\ f(\alpha(u, v), \beta(u, v)) = v \end{cases}$$

Soit  $M \in U$ . Alors  $F(M) = (x, f(x, y)) \in U'$

Et  $M \in \Gamma$  si et seulement si  $f(x, y) = 0$  c'est-à-dire si et seulement si  $y = \beta(x, 0)$

(Si  $f(x, y) = 0$ , alors  $y = \beta(x, f(x, y)) = \beta(x, 0)$  et si  $y = \beta(x, 0)$ , alors  $f(x, y) = f(x, \beta(x, 0)) = 0$ )

Donc au voisinage de  $(x_0, y_0)$ ,  $\Gamma$  est le graphe de  $x \mapsto \varphi(x) = \beta(x, 0)$ .

Calcul de  $\varphi$  :

On a  $\forall x \in I, f(x, \varphi(x)) = 0$

Comme  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ , au voisinage de  $x_0$ , on a  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, \varphi(x)) \neq 0$

En dérivant l'égalité  $f(x, \varphi(x)) = 0$ , on obtient bien la formule voulue pour  $\varphi$

On procède par récurrence pour montrer que  $\varphi$  est de classe  $C^k$ .

## B) Qu'est-ce qu'une courbe plane ?

Définition, proposition :

On appelle courbe de classe  $C^k, k \geq 2$  de  $\mathbb{R}^2$  toute partie non vide  $\Gamma$  de  $\mathbb{R}^2$  telle que pour tout  $M_0 \in \Gamma$ , il existe  $V$  voisinage de  $M_0$  dans  $\mathbb{R}^2$  tel qu'on ait l'une des propositions équivalentes suivantes :

(1) (défini par paramétrisation) : il existe  $I$  intervalle de  $\mathbb{R}$  ouvert,  $\psi: I \rightarrow \mathbb{R}^2$  de classe  $C^k$  régulière, tels que  $V \cap \Gamma$  est le support de  $\psi$  ( $V \cap \Gamma = \psi(I)$ ).

- (2) (défini par une fonction implicite) : il existe  $f : V \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^k$  tel que  $\overline{\text{grad}f}(M_0) \neq \vec{0}$  et  $V \cap \Gamma = \{M \in V, f(M) = 0\}$
- (3) (défini par une équation cartésienne) : quitte à échanger  $x$  et  $y$ , il existe  $I$  voisinage de  $x_0$ ,  $J$  voisinage de  $y_0$  et  $\varphi : I \rightarrow J$  de classe  $C^k$  tels que  $V \cap \Gamma = \{(x, \varphi(x)), x \in I\}$

De plus :

Si dans la représentation (1), on a  $M_0 = \varphi(t_0)$ , la droite passant par  $M_0$  dirigée par  $\vec{\psi}'(t_0) \neq \vec{0}$  est indépendante du choix de  $\psi$ . Elle est égale à la droite passant par  $M_0$  et normale à  $\overline{\text{grad}f}(M_0)$  ou encore à la droite passant par  $M_0$  de pente  $m = \varphi'(t_0)$ .

Définition :

Cette droite s'appelle tangente en  $M_0$  à  $\Gamma$ .

Démonstration :

(3)  $\Rightarrow$  (1) : en posant  $\psi(t) = (t, \varphi(t))$ ,

$\varphi$  est de classe  $C^k$  et  $\forall x \in I, \vec{\psi}'(x) = (1, \varphi'(x)) \neq \vec{0}$

Donc  $\psi$  est régulière.

(2)  $\Rightarrow$  (3) : On peut appliquer le théorème des fonctions implicites :

Si  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ , il s'applique

Sinon,  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \neq 0$  (car  $\overline{\text{grad}f}(M_0) \neq \vec{0}$ ), donc en échangeant  $x$  et  $y$ , on trouve

$\varphi : J \rightarrow I$  de classe  $C^k$ ,  $V = I \times J$  voisinage de  $M_0$  tel que

$\forall (x, y) \in V, (x, y) \in \Gamma \Leftrightarrow x = \varphi(y)$

(1)  $\Rightarrow$  (3) :

Soit  $\psi : I \rightarrow \mathbb{R}^2$  de support  $V \cap \Gamma$ , de classe  $C^k$ , régulier et  $t_0$  tel que  $\psi(t_0) = M_0 = (x_0, y_0)$ . On a  $\vec{\psi}'(t_0) \neq \vec{0}$

On note  $\psi : I \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $t \mapsto (\alpha(t), \beta(t))$

Si  $\alpha'(t_0) \neq 0$ , alors  $\alpha : I \rightarrow K$  où  $K$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ , et quitte à restreindre  $I$ , on peut supposer que  $\alpha$  est un  $C^k$ -difféomorphisme de  $I$  dans  $K = \alpha(I)$

Posons  $\varphi : K \rightarrow \mathbb{R}$   
 $x \mapsto \beta \circ \alpha^{-1}(x)$

Alors  $V \cap \Gamma$  est le graphe de  $\varphi$ .

En effet, pour  $(x, y) \in V$ ,

$(x, y) \in \Gamma$  si et seulement si il existe  $t \in I$  tel que  $(x, y) = \psi(t) = (\alpha(t), \beta(t))$   
 c'est-à-dire si et seulement si il existe  $t \in I$  tel que  $\alpha(t) = x$  et  $\beta(\alpha^{-1}(x)) = y$   
 $\varphi(x)$

Si  $\alpha'(t_0) = 0$ , alors  $\beta'(t_0) \neq 0$  et on fait la même chose en échangeant  $x$  et  $y$ .

(3)  $\Rightarrow$  (2) : on pose  $f(x, y) = y - \varphi(x)$

Exemples : coniques à centre :

$\lambda x^2 + \mu y^2 = 1$  où  $\lambda \mu \neq 0$

On pose  $f(x, y) = \lambda x^2 + \mu y^2 - 1$

Alors  $f$  est de classe  $C^1$  et  $\overrightarrow{\text{grad}}f(x, y) = \begin{pmatrix} 2\lambda x \\ 2\mu y \end{pmatrix}$

Problème :

$\overrightarrow{\text{grad}}f$  s'annule t'il sur  $\Gamma$  d'équation  $f(x, y) = 0$  ?

On doit avoir  $\begin{cases} 2\lambda x = 0 \\ 2\mu y = 0 \\ \lambda x^2 + \mu y^2 = 1 \end{cases}$ , système qui n'a pas de solution.

Donc  $\Gamma$  est une courbe, et tout point de  $\Gamma$  est régulier.

La tangente à  $\Gamma$  en  $(x_0, y_0) \in \Gamma$  a pour équation  $\langle \overrightarrow{M_0 M}, \overrightarrow{\text{grad}}f(M_0) \rangle = 0$

C'est-à-dire  $2\lambda x(x - x_0) + 2\mu y(y - y_0) = 0$ , ou  $\lambda x_0 x + \mu y_0 y = 1$

Plus généralement, si  $q(x, y)$  est une forme quadratique non dégénérée, et si  $\Gamma$  est la conique d'équation  $q(x, y) = c$  ( $c \neq 0$ ), alors la tangente en  $(x_0, y_0) \in \Gamma$  à  $\Gamma$  a pour équation  $\varphi(M_0 M) = c$  où  $\varphi$  est la forme polaire de  $q$ .

Exercice :

Courbes de niveaux de  $f(x, y) = x^3 + y^3 - 3axy$  ( $a > 0$ ) :

On pose  $\Gamma_k = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) = k\}$

- Pour quels  $k \in \mathbb{R}$   $\Gamma_k$  est-elle singulière (admet-elle un point singulier) ?
- Tracer les  $\Gamma_k$  singulières
- Allure des  $\Gamma_k$

(1)  $\Gamma_k$  est la courbe d'équation  $f_k(x, y) = 0$  où  $f_k = f - k$

Comme  $\overrightarrow{\text{grad}}f_k = \overrightarrow{\text{grad}}f$ ,  $\Gamma_k$  est singulière si et seulement si  $\overrightarrow{\text{grad}}f$  s'annule sur

$\Gamma_k$ . On a  $\overrightarrow{\text{grad}}f(x, y) = \begin{pmatrix} 3x^2 - 3ay \\ 3y^2 - 3ax \end{pmatrix}$

Donc  $\overrightarrow{\text{grad}}f(x, y) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 = ay \\ y^2 = ax \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x^2 = ay \\ y^4 = a^2 x^2 = a^3 y \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = y = 0 \\ \text{ou } y = a, x = \pm a \end{cases}$

La réciproque est fautive si  $x = -a$ , donc on ne garde que  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a \\ a \end{pmatrix}$

Remarque : ce sont les points critiques de  $f$ .

La matrice hessienne de  $f$  en  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  est  $H(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & -3a \\ -3a & 0 \end{pmatrix}$

Donc  $\det(H(0,0)) < 0$  ; on a donc un col.

$H(a,a) = \begin{pmatrix} 6a & -3a \\ -3a & 6a \end{pmatrix}$ , donc  $\det(H(a,a)) > 0$ ,  $\text{Tr}(H(a,a)) > 0$  ; on a un minimum local strict.

On a  $(0,0) \in \Gamma_0$  ; le point  $(0,0)$  est un point double de  $\Gamma_0$  car  $(0,0)$  est un col de  $f$ .

On a  $(a,a) \in \Gamma_{-a^3}$  ; le point  $(a,a)$  est un point isolé de  $\Gamma_{-a^3}$  car  $(a,a)$  est un minimum local strict de  $f$ .

(2) On a  $\Gamma_0 : x^3 + y^3 = 3axy$

En coordonnées polaires,  $\rho^3(\cos^3 \theta + \sin^3 \theta) = 3a\rho^2 \sin \theta \cos \theta$

Donc  $\rho = 0$  ou  $\rho(\cos^3 \theta + \sin^3 \theta) = 3a \sin \theta \cos \theta$

Si  $\cos^3 \theta + \sin^3 \theta = 0$ , c'est-à-dire  $\cos \theta = -\sin \theta$ , alors  $0 = -3a \cos^2 \theta$ , c'est-à-dire  $\cos \theta = \sin \theta = 0$ , ce qui est impossible.

Donc  $\Gamma_0$  est la courbe d'équation polaire

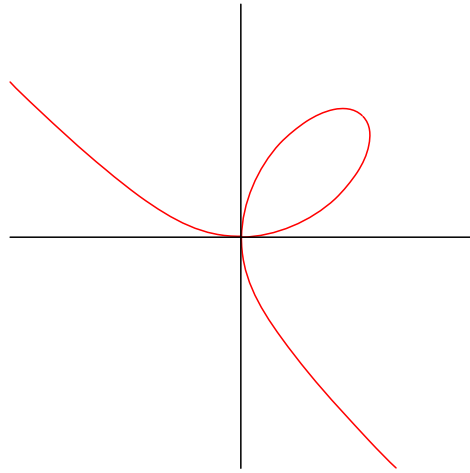
$$\rho = \frac{3a \cos \theta \sin \theta}{\cos^3 \theta + \sin^3 \theta} = \frac{3a \cos \theta \sin \theta}{(\cos \theta + \sin \theta)(1 - \sin \theta \cos \theta)}$$

(Le cas  $\rho = 0$  est pris en compte avec  $\theta = 0$ )

On a une branche infinie pour  $\theta \rightarrow \theta_0 = \frac{\pi}{4}$  :

$$\begin{aligned} \lim_{\theta \rightarrow \theta_0} \rho \sin(\theta - \theta_0) &= \lim_{\theta \rightarrow \theta_0} \rho(\sin \theta \cos \theta_0 - \cos \theta \sin \theta_0) \\ &= \lim_{\theta \rightarrow \theta_0} \frac{\rho(\cos \theta + \sin \theta)}{\sqrt{2}} \\ &= \frac{3a \cos \theta_0 \sin \theta_0}{1 - \cos \theta_0 \sin \theta_0} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ &= \frac{-3a/2}{1 + \frac{1}{2}} \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{-a}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

On a donc une asymptote d'équation  $x + y = -a$ .



(La courbe s'appelle une strophoïde droite)

On a  $\Gamma_{-a^3} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, x + y + a = 0\} \cup \{(a, a)\}$

$\Gamma_{-a^3}$  est en effet la courbe d'équation  $x^3 + y^3 - 3axy + a^3 = 0$ ,

et on a  $X^3 + Y^3 - 3aXY + a^3 = (X + Y + a)\left(\left(X - \frac{1}{2}Y - \frac{1}{2}a\right)^2 + \frac{3}{4}(Y - a)^2\right)$

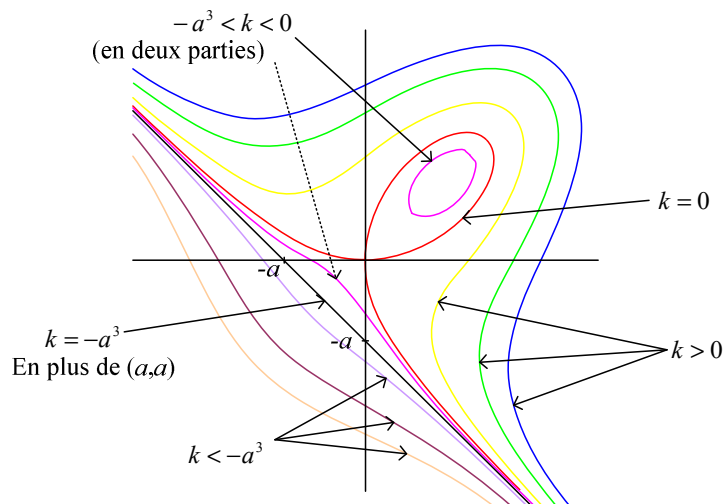
Donc

$$x^3 + y^3 - 3axy + a^3 = 0 \Leftrightarrow x + y + a = 0 \text{ ou } \left(x - \frac{1}{2}y - \frac{1}{2}a\right)^2 + \frac{3}{4}(y - a)^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow x + y + a = 0 \text{ ou } \begin{cases} x - \frac{1}{2}y - \frac{1}{2}a = 0 \\ \frac{3}{4}(y - a)^2 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow x + y + a = 0 \text{ ou } x = y = a$$

On obtient après étude pour l'allure des autres lignes de niveau :



### C) Image d'une courbe par un difféomorphisme

**Théorème :**

Soit  $\Gamma$  une courbe de classe  $C^k$  d'un ouvert  $U$  de  $\mathbb{R}^2$ ,  $\phi: U \rightarrow U' \subset \mathbb{R}^2$  un  $C^k$  - difféomorphisme.

Alors  $\phi(\Gamma)$  est une courbe de  $U'$ .

- Si  $M_0$  est un point régulier de  $\Gamma$ ,  $\phi(M_0)$  en est un de  $\phi(\Gamma)$  et la tangente à  $\phi(\Gamma)$  en  $\phi(M_0)$  est dirigée par  $d\phi_{M_0}(\vec{u})$  où  $\vec{u}$  dirige la tangente à  $\Gamma$  en  $M_0$
- $M_0$  est stationnaire si et seulement si  $\phi(M_0)$  l'est.

**Corollaire :**

Si  $\phi$  est un automorphisme de  $\mathbb{R}^2$ , la tangente à  $\phi(\Gamma)$  en  $\phi(M_0)$  est l'image par  $\phi$  de la tangente à  $\Gamma$  en  $M_0$

**Démonstration :**

Il existe un paramétrage local de  $\Gamma$ ,  $t \in I \mapsto \psi(t)$  où  $\psi(t_0) = M_0$ ,  $\psi$  étant de classe  $C^k$  régulier,  $\vec{\psi}'(t_0) \neq \vec{0}$ .

Alors  $\phi(\Gamma)$  admet au voisinage de  $M_0$  le paramétrage  $t \in I \mapsto \phi \circ \psi(t)$ , de classe  $C^k$  et  $\overrightarrow{\phi \circ \psi}'(t_0) = d\phi_{\psi(t_0)}(\vec{\psi}'(t_0)) \neq \vec{0}$

Les résultats en découlent.

**Exercice :**

Trouver les bijections affines de  $\mathbb{R}^2$  qui conservent l'astroïde

$$A: \begin{cases} x(t) = a \cos^3 t \\ y(t) = a \sin^3 t \end{cases} = \psi(t), t \in \mathbb{R}$$

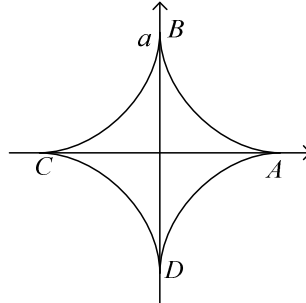
Etude de A :

- $\psi$  est périodique, donc on peut faire l'étude sur  $[\alpha, \alpha + 2\pi]$
- $\psi(t + \pi)$  est symétrique de  $\psi(t)$  par rapport à  $O$  ; on peut faire l'étude sur  $[\alpha, \alpha + \pi]$  puis faire une symétrie par rapport à  $O$ .

- $\psi(-t)$  est symétrique de  $\psi(t)$  par rapport à l'axe  $Ox$ . On fait donc l'étude sur  $[0, \frac{\pi}{2}]$ , puis une symétrie d'axe  $Ox$ .
- $\psi(\frac{\pi}{2}-t)$  est symétrique de  $\psi(t)$  par rapport à la bissectrice. On fait donc l'étude sur  $[0, \frac{\pi}{4}]$

$$\forall t \in [0, \frac{\pi}{4}], x'(t) = -3a \cos^2 t \sin t, y'(t) = 3a \sin^2 t \cos t, m(t) = -\tan t$$

	0	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{2}$
$x'$	0	-	0
$x$	$a$		0
$y$	0		$a$
$y'$	0	+	0
$m$	0	-	$\infty$



On a deux points stationnaires  $M(0)$ ,  $M(\frac{\pi}{2})$  (sur  $[0, \frac{\pi}{2}]$ )

Soit  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  affine bijective qui conserve l'astroïde, c'est-à-dire telle que  $f(A) = A$ .  $f$  est de classe  $C^\infty$  est conserve A, donc  $f$  permute les points stationnaires.

Comme  $f$  est affine, elle conserve  $O$ , isobarycentre de  $A, B, C, D$ .

1<sup>er</sup> cas : si  $f(A) = A$ , comme  $f(O) = O$ , on a  $f(C) = C$

Soit  $f(B) = B$ , et donc  $f = \text{Id}$

En effet, comme  $f(O) = O$ ,  $f$  s'exprime sous la forme

$$(x, y) \mapsto (ax + by, cx + dy)$$

Comme  $f(A) = A$ , on a  $(a, c) = (1, 0)$

Comme  $f(B) = B$ , on a  $(b, d) = (0, 1)$

Soit  $f(B) = D$ , et donc  $g = s_{xx} \circ f$  conserve A et fixe A, B, O.

Donc  $g = \text{Id}$  et  $f = s_{xx}$ .

Etude générale :

On note  $G$  l'ensemble des applications affines bijectives qui conservent A.

Alors  $G$  est un sous-groupe du groupe des transformations affines.

Par ailleurs, on dispose de quatre isométries directes  $\text{rot}(O, \frac{k\pi}{2}) = r_k$  ( $k = 0..3$ )

Si  $f \in G$ , il existe  $k \in [0, 3]$  tel que  $r_k(A) = f(A)$

Donc  $g = r_k^{-1} \circ f \in G$  vérifie  $g(A) = A$

Donc soit  $g = \text{Id}$ , et donc  $f = r_k$

soit  $g = s_{xx}$ , et  $f = r_k \circ s_{xx}$ , réflexion.

Donc  $\#G = 8$  et  $G = \{r_k, k = 0..3\} \cup \{r_k \circ s_{xx}, k = 0..3\}$

## II Courbes et surfaces de l'espace

A) Surfaces d'équation cartésienne  $z = f(x, y)$  où  $f$  est de classe  $C^k$ ,  $k \geq 1$ .

- Plan tangent :

Théorème :

Pour tout  $M_0 = (x_0, y_0, z_0)$  de la surface  $\Sigma$  d'équation  $z = f(x, y)$ , il existe un unique plan tangent à  $\Sigma$ , c'est le plan  $T_\Sigma(M_0)$  d'équation

$$z = z_0 + \frac{\partial f}{\partial x}(M_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(M_0)(y - y_0)$$

Démonstration :

Admis

- Position du plan tangent : étude à l'ordre 2.

Théorème :

On suppose que  $f$  est de classe  $C^k$ ,  $k \geq 2$  et on pose  $r = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)$ ,

$$t = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0), \quad s = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0)$$

Si  $rt - s^2 = \det \begin{pmatrix} r & s \\ s & t \end{pmatrix} > 0$ , la surface  $\Sigma$  reste d'un même côté du plan tangent au voisinage de  $M_0$

Si  $rt - s^2 < 0$ ,  $\Sigma$  coupe le plan tangent dans tout voisinage de  $M_0$  ; dans tout voisinage de  $M_0$ ,  $\Sigma$  a des points de part et d'autre de  $T_\Sigma(M_0)$ .

Définition :

Si  $rt - s^2 > 0$ , on dit que  $M_0$  est elliptique

Si  $rt - s^2 < 0$ , on dit que  $M_0$  est hyperbolique

Si  $rt - s^2 = 0$ , on dit que  $M_0$  est dégénéré.

Démonstration :

Considérons  $\varphi(x, y) = f(x, y) - l(x, y)$  où  $l(x, y) = 0$  est l'équation du plan tangent  $T_\Sigma(M_0)$

$$\text{Ici, } l(x, y) = \underbrace{z_0}_{f(x_0, y_0)} + (x - x_0) \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) + (y - y_0) \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$$

Signe de  $\varphi(x, y)$  :

$$\text{On a } \frac{\partial \varphi}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial \varphi}{\partial y}(x_0, y_0) = 0, \quad \varphi(x_0, y_0) = 0$$

Donc  $(x_0, y_0)$  est un point critique de  $\varphi$ .

Comme la matrice hessienne de  $\varphi$  est la même que celle de  $f$ ,

Si  $rt - s^2 > 0$ ,  $\varphi(x_0, y_0)$  sera un extremum local strict donc  $\varphi$  est de signe constant au voisinage de  $(x_0, y_0)$ .

Si  $rt - s^2 < 0$ ,  $\varphi(x_0, y_0)$  sera un col donc  $\varphi$  change de signe dans tout voisinage de  $M_0$ .



Remarque :

Lorsque le point est elliptique,  $M_0$  est un point isolé de  $\Sigma \cap T_\Sigma(M_0)$

S'il est hyperbolique, c'en est un point double.

• Exemples fondamentaux :

Paraboloides :

- (PE) :  $z = x^2 + y^2$  ; on a  $f(x, y) = x^2 + y^2$ ,  $H(x, y) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ . Donc tout point de (PE) est elliptique

- (PH) :  $z = x^2 - y^2$  ; on a  $f(x, y) = x^2 - y^2$ ,  $H(x, y) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$ . Donc tout point est hyperbolique.

Pour tout  $M_0 \in (\text{PH})$ ,  $(\text{PH}) \cap T_{(\text{PH})}(M_0)$  est une réunion de deux droites : ce sont les génératrices de (PH) qui passent par  $M_0$ . (déjà vu)

## B) Nappes paramétrées de classe $C^k$ , $k \geq 1$ .

• Définition :

C'est une application de classe  $C^k$   $\psi : U \rightarrow \mathbb{R}^3$  où  $U$  est un ouvert de  $\mathbb{R}^2$ .  
 $(u, v) \mapsto \psi(u, v)$

Le support de  $\psi$  est  $\Sigma = \psi(U)$

• Point régulier, stationnaire :

$(u, v)$  est dit régulier lorsque  $\text{rg}\left(\frac{\partial \bar{\psi}}{\partial u}(u, v), \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial v}(u, v)\right) = 2$ , c'est-à-dire si

$$\frac{\partial \bar{\psi}}{\partial u}(u, v) \wedge \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial v}(u, v) \neq \vec{0}$$

Il est dit stationnaire dans le cas contraire.

• Plan tangent :

Théorème :

Soit  $M_0 = \psi(u_0, v_0)$  un point du support  $\Sigma$  de  $\psi$ .

Si  $M_0$  est régulier, il existe un voisinage  $V$  de  $(u_0, v_0)$  dans  $U$  tel que, quitte à permuter les coordonnées  $(x, y, z)$ ,  $\psi(V)$  soit une surface  $C^k$  d'équation cartésienne  $z = f(x, y)$ .

Dans ce cas, le plan tangent à  $\psi(V)$  en  $M_0$  est dirigé par  $\left(\frac{\partial \bar{\psi}}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial v}(u_0, v_0)\right)$ , c'est-à-dire normal à  $\frac{\partial \bar{\psi}}{\partial u}(u_0, v_0) \wedge \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial v}(u_0, v_0) \neq \vec{0}$

Démonstration :

Il suffit d'appliquer le théorème d'inversion local à  $(u, v) \mapsto (\psi_1(u, v), \psi_2(u, v))$  où  $\bar{\psi}(u, v) = (\psi_1, \psi_2, \psi_3)$

### C) Surface d'équation $F(x, y, z) = 0$ où $F$ est de classe $C^k$ , $k \geq 1$ .

- Point régulier, point singulier :

Un point  $M_0 = (x_0, y_0, z_0)$  de  $\Sigma$  d'équation  $F(x, y, z) = 0$  est régulier si  $\overrightarrow{\text{grad}}F(M_0) \neq \vec{0}$ , singulier si  $\overrightarrow{\text{grad}}F(M_0) = \vec{0}$

- Plan tangent en un point régulier :

Théorème :

Si  $M_0$  est régulier, quitte à permuter les coordonnées, au voisinage de  $M_0$ ,  $\Sigma$  a une équation de la forme  $z = f(x, y)$  et le plan tangent à  $\Sigma$  en  $M_0$  est le plan normal à  $\overrightarrow{\text{grad}}F(M_0)$  passant par  $M_0$ .

### D) Courbes sur une surface

- Théorème :

Soit  $\Sigma$  une surface,  $\Gamma \subset \Sigma$  une courbe et  $M_0 \in \Gamma \subset \Sigma$

Si  $M_0$  est régulier à la fois sur  $\Sigma$  et sur  $\Gamma$ , alors la tangente  $T_\Gamma(M_0)$  à  $\Gamma$  en  $M_0$  est incluse dans le plan tangent  $T_\Sigma(M_0)$  à  $\Sigma$  en  $M_0$

Démonstration :

On peut supposer que  $\Sigma$  a pour équation  $F(x, y, z) = 0$ , où  $F$  est de classe  $C^k$ , et que  $\Gamma$  est paramétrée par  $\psi : t \mapsto (x(t), y(t), z(t))$  aussi de classe  $C^k$  (au voisinage de  $M_0$ )

On a  $\Gamma \subset \Sigma$ , donc  $\forall t \in I, F(\psi(t)) = 0$  et en dérivant  $\langle \overrightarrow{\text{grad}}F(\psi(t)), \vec{\psi}'(t) \rangle = 0$

Donc en  $M_0$ ,  $\langle \overrightarrow{\text{grad}}F(M_0), \vec{\psi}'(0) \rangle = 0$ .

Donc la direction de  $T_\Gamma(M_0)$  est incluse dans celle de  $T_\Sigma(M_0)$ . Comme les deux passent par  $M_0$ , on a bien  $T_\Gamma(M_0) \subset T_\Sigma(M_0)$ .

Application :

(1) Si une droite  $D$  est incluse dans une surface  $\Sigma$ , alors pour tout  $M_0 \in D$ ,

$$D \subset T_\Sigma(M_0) \text{ car } D = T_D(M_0)$$

(2) Cylindre de révolution : le plan tangent en  $M_0$  au cylindre  $(C_y)$  est défini par la génératrice verticale  $D$  de  $M_0$  et la tangente en  $M_0$  au cercle  $C$  passant par  $M_0$  inclus dans  $(C_y)$ .

(3) Cas des nappes paramétrées  $\psi : U \rightarrow \mathbb{R}^3$

Pour  $u_0 \in U$  fixé,  $v \mapsto \psi(u_0, v)$  est un arc tracé sur la nappe. Sa tangente en

$(u_0, v_0)$  est dirigée par  $\frac{\partial \psi}{\partial v}(u_0, v_0)$  (idem pour  $v_0$ )

- Intersection de deux surfaces :

Théorème :

Soient  $\Sigma_1, \Sigma_2$  deux surfaces de classe  $C^k, k \geq 1$  on suppose que  $\Sigma_1 \cap \Sigma_2 \neq \emptyset$ , et on prend  $M_0 \in \Sigma_1 \cap \Sigma_2$ . On suppose de plus que les plans tangents en  $M_0$   $T_{\Sigma_1}(M_0)$  et  $T_{\Sigma_2}(M_0)$  sont distincts.

Alors il existe un voisinage  $U$  de  $M_0$  dans  $\mathbb{R}^3$  tel que  $U \cap (\Sigma_1 \cap \Sigma_2) = \Gamma$  soit un arc de classe  $C^k$  régulier.

La tangente à  $\Gamma$  en  $M_0$  est alors  $T_\Gamma(M_0) = T_{\Sigma_1}(M_0) \cap T_{\Sigma_2}(M_0)$

Démonstration :

On peut supposer qu'au voisinage de  $M_0$ ,  $\Sigma_1$  et  $\Sigma_2$  ont pour équation

$$\Sigma_1 : f(x, y, z) = 0 \text{ et } \Sigma_2 : g(x, y, z) = 0$$

Ainsi,  $\overrightarrow{\text{grad}}f(M_0) \wedge \overrightarrow{\text{grad}}g(M_0) \neq \vec{0}$ , c'est-à-dire

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x}(M_0) \frac{\partial g}{\partial y}(M_0) - \frac{\partial f}{\partial y}(M_0) \frac{\partial g}{\partial x}(M_0) \\ \vdots \end{pmatrix} \neq \vec{0}$$

On suppose par exemple que  $\frac{\partial f}{\partial x}(M_0) \frac{\partial g}{\partial y}(M_0) - \frac{\partial f}{\partial y}(M_0) \frac{\partial g}{\partial x}(M_0) \neq 0$

Alors  $H : (x, y, z) \mapsto (f(x, y, z), g(x, y, z), z)$  a pour matrice jacobienne

$$\text{Jac}(H)_{M_0} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} & \frac{\partial f}{\partial y} & \frac{\partial f}{\partial z} \\ \frac{\partial g}{\partial x} & \frac{\partial g}{\partial y} & \frac{\partial g}{\partial z} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in GL_3(\mathbb{R})$$

Donc le théorème d'inversion locale s'applique.

Au voisinage de  $M_0$ , les égalités  $\begin{cases} u = f(x, y, z) \\ v = g(x, y, z) \\ w = z \end{cases}$  s'inversent en  $\begin{cases} x = \alpha(u, v, w) \\ y = \beta(u, v, w) \\ z = w \end{cases}$

Donc  $(x, y, z) \in \Gamma$  si et seulement si  $u = v = 0$  c'est-à-dire  $\begin{cases} x = \alpha(0, 0, z) \\ y = \beta(0, 0, z) \end{cases}$

Donc  $\Gamma$  est paramétrée par  $\begin{cases} x = \varphi(z) \\ y = \psi(z) \end{cases}$  où  $\varphi : z \mapsto \alpha(0, 0, z)$ ,  $\psi : z \mapsto \beta(0, 0, z)$  sont

de classe  $C^k$ .

Exemple : Conoïde de Plücker :

On note  $K$  la surface paramétrée en coordonnées cylindriques par  $z = a \sin(2\theta)$  ( $a > 0$ )

- Quels sont les points stationnaires ? équation du plan tangent en un point régulier
- Equation cartésienne  $f(x, y, z) = 0$  de  $K$ .
- Etude de  $K \cap T_K(M)$

(1) Soit  $\psi : (r, \theta) \mapsto (r \cos \theta, r \sin \theta, a \sin 2\theta)$

On a  $\frac{\partial \psi}{\partial r}(r, \theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $\frac{\partial \psi}{\partial \theta}(r, \theta) = \begin{pmatrix} -r \sin \theta \\ r \cos \theta \\ 2a \cos \theta \end{pmatrix}$

On pose  $\vec{n} = \frac{\partial \psi}{\partial r} \wedge \frac{\partial \psi}{\partial \theta} = \begin{pmatrix} 2a \cos 2\theta \sin \theta \\ -2a \cos \theta \cos 2\theta \\ r \end{pmatrix}$

Alors  $\vec{n} = \vec{0} \Leftrightarrow \begin{cases} r = 0 \\ \cos 2\theta = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} r = 0 \\ \theta = \frac{\pi}{4} + \frac{k\pi}{2}, k \in \mathbb{Z} \end{cases}$

On a donc deux points stationnaires  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \pm a \end{pmatrix}$

Equation du plan tangent en un point non stationnaire  $M_0 = \psi(r_0, \theta_0)$  :

$$ar_0 \sin \theta_0 \cos \theta_0 (x - r_0 \cos \theta_0) - 2a \cos 2\theta_0 \cos \theta_0 (y - r_0 \sin \theta_0) + 2r_0 (z - a \sin \theta_0) = 0$$

Ou  $2a \cos 2\theta_0 (x \sin \theta_0 - y \cos \theta_0) + r_0 z = ar_0 \sin 2\theta_0$

(Remarque : le plan est horizontal si et seulement si  $2a \cos 2\theta_0 = 0$ )

(2) Equation cartésienne :

Soit  $M = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . On a les équivalences :

$$M = (x, y, z) \in K \Leftrightarrow \exists (r, \theta) \in U, \begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \\ z = a \sin 2\theta \end{cases} \quad (U = \mathbb{R}_+ \times ]-\pi, \pi])$$

$$\Leftrightarrow \exists (r, \theta) \in U, \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} \\ (x^2 + y^2)z = 2axy \\ x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \\ z = a \sin 2\theta \end{cases}$$

Ainsi,  $M = (x, y, z) \in K \Rightarrow (x^2 + y^2)z = 2axy$

Réciproquement, si  $(x^2 + y^2)z = 2axy$

On pose  $r = \sqrt{x^2 + y^2}$

Si  $r \neq 0$ , on note  $\theta$  réel tel que  $e^{i\theta} = \frac{x + iy}{\sqrt{x^2 + y^2}}$

Alors  $z = \frac{2ar^2 \cos \theta \sin \theta}{r^2} = a \sin 2\theta$ , donc  $M \in K$

Si  $r = 0$ , c'est-à-dire  $x = y = 0$ ,

Il existe  $\theta \in \mathbb{R}$  tel que  $z = a \sin 2\theta$  si et seulement si  $|z| \leq a$ .

Ainsi,  $M = (x, y, z) \in K \Leftrightarrow \begin{cases} (x^2 + y^2)z = 2axy \\ |z| \leq a \text{ si } x = y = 0 \end{cases}$

Remarque :

Le conoïde  $K$  et la surface  $\Sigma$  d'équation  $(x^2 + y^2)z = 2axy$  vérifient  $\Sigma = K \cap (z'z) (= K \cap \delta \text{ où } \delta = \{(0, 0, z), |z| \geq a\})$

(3) Intersection de  $T_K(M_0)$  et  $K$  :

$$K \text{ est représenté par } (r, \theta) \mapsto \begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \\ z = a \sin 2\theta \end{cases}$$

$$\text{Et } T_K(M_0) : 2a \cos 2\theta_0 (x \sin \theta_0 - y \cos \theta_0) + r_0 z = ar_0 \sin 2\theta_0$$

Ainsi,

$$M(r, \theta) \in T_K(M_0) \cap K \Leftrightarrow 2a \cos 2\theta_0 r \sin(\theta_0 - \theta) + r_0 a \sin 2\theta = ar_0 \sin 2\theta_0$$

$$\Leftrightarrow r \cos 2\theta_0 \sin(\theta_0 - \theta) = r_0 \sin(\theta - \theta_0) \cos(\theta + \theta_0)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \sin(\theta - \theta_0) = 0 & (1) \\ \text{ou } r \cos 2\theta_0 = r_0 \cos(\theta + \theta_0) & (2) \end{cases}$$

$$\text{L'équation (1) est celle de la droite } D : \begin{cases} z = a \sin 2\theta_0 \\ y = r \sin \theta_0, r \in \mathbb{R} \\ x = r \cos \theta_0 \end{cases}$$

L'équation (2) est celle d'une ellipse passant par  $O$  si  $\cos 2\theta_0 \neq 0$

Conclusion :

Si  $\cos 2\theta_0 \neq 0$ ,  $T_K(M_0) \cap K$  est la réunion de la génératrice de  $M_0$  et d'une ellipse passant par  $M_0$ .