



Chapitre 14 : Formes bilinéaires symétriques et formes quadratiques

I Définition

Soit \mathbb{K} un corps de caractéristique différente de 2. (au programme : $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ uniquement)

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel.

- On appelle forme bilinéaire symétrique sur E (abréviation *fb*s) toute application $\varphi: E \times E \rightarrow \mathbb{K}$ telle que :

φ est linéaire à droite

φ est symétrique, c'est-à-dire $\forall (x, y) \in E^2, \varphi(x, y) = \varphi(y, x)$

- On appelle forme quadratique (abréviation *f*q) associée à une forme bilinéaire symétrique φ l'application $Q_\varphi: E \rightarrow \mathbb{K}$ (c'est la restriction de φ à la diagonale de $E \times E$)
 $\vec{x} \mapsto Q(\vec{x}) = \varphi(\vec{x}, \vec{x})$

- Relation importante :

Théorème :

Soit φ une forme bilinéaire symétrique sur E , Q la forme quadratique associée.

On a, pour tous $x, y \in E$:

1. $Q(x + y) = Q(x) + Q(y) + 2\varphi(x, y)$
2. Pour tout $\lambda \in \mathbb{K}, Q(\lambda x) = \lambda^2 Q(x)$
3. $\varphi(x, y) = \frac{1}{2}(Q(x + y) - Q(y) - Q(x)) = \frac{1}{4}(Q(x + y) - Q(x - y))$

(Formules de polarisation)

Démonstration :

...

- Caractérisation intrinsèque des formes quadratiques :

Problème Soit $Q: E \rightarrow \mathbb{K}$. Comment voir si Q est une forme quadratique ?

Le plus simple est de parachuter une *fb*s φ telle que $\forall x \in E, \varphi(x, x) = Q(x)$

Exemple :

Soit $l \in E^*$ une forme linéaire sur E .

Alors $l^2: E \rightarrow \mathbb{K}$ est une forme quadratique.
 $\vec{v} \mapsto l(\vec{v})^2$

En effet, posons $\varphi(u, v) = l(u) \times l(v)$

Alors φ est une *fb*s, et la forme quadratique associée à φ est bien l^2 .

Théorème :

1. Pour toute forme quadratique $Q: E \rightarrow \mathbb{K}$, il existe une unique *fb*s $\varphi: E \times E \rightarrow \mathbb{K}$ telle que Q est la forme quadratique associée à φ .

$$\varphi \text{ est définie par } \forall x, y \in E, \varphi(x, y) = \frac{1}{2}(Q(x+y) - Q(x) - Q(y))$$

2. Une application $Q: E \rightarrow \mathbb{K}$ est une forme quadratique si et seulement si l'application $x, y \mapsto \frac{Q(x+y) - Q(x) - Q(y)}{2}$ est bilinéaire et $\forall x \in E, Q(2x) = 4Q(x)$

Démonstration :

Le premier élément a déjà été vu dans le théorème précédent.

Pour le deuxième :

Si Q est une forme quadratique, associée à φ , on a pour tous $x, y \in E$:

$$\frac{Q(x+y) - Q(x) - Q(y)}{2} = \varphi(x, y) \tag{14.1}$$

Qui est bilinéaire, et $\forall x \in E, Q(2x) = \varphi(2x, 2x) = 4\varphi(x, x) = 4Q(x)$

Inversement :

Si $\alpha: E^2 \rightarrow \mathbb{K}$ est bilinéaire, et si $\forall x \in E, Q(2x) = 4Q(x)$,
 $(x, y) \mapsto \frac{Q(x+y) - Q(x) - Q(y)}{2}$

alors α est aussi symétrique, donc c'est une *fb*s, et pour tout $x \in E$,

$$\alpha(x, x) = \frac{Q(2x) - Q(x) - Q(x)}{2} = Q(x) \tag{14.2}$$

Donc Q est la forme quadratique associée à α .

Définition :

La correspondance qui à φ *fb*s associe Q_φ forme quadratique est bijective; on dit que Q_φ est la forme quadratique associée à φ et que φ est la forme polaire (abr. *fp*) de Q_φ

II En dimension finie : matrices

Définition :

Soit $\mathcal{B} = (V_1, \dots, V_n)$ une base d'un espace vectoriel E de dimension finie, et $\varphi: E^2 \rightarrow \mathbb{K}$ une *fb*s. On appelle matrice de φ dans \mathcal{B} la matrice $\text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi) = (\varphi(V_i, V_j))$.

- **Remarque :**

Si φ est un produit scalaire ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$), $\text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi)$ s'appelle la matrice de Gram de (V_1, \dots, V_n) .

On appelle matrice d'une forme quadratique Q dans \mathcal{B} la matrice de la forme polaire de Q dans \mathcal{B} .

Attention : Il ne faut pas confondre : matrice de *fb*s/*fq* et matrice d'application linéaire.

Pour écrire la matrice d'une *fq*, on doit d'abord expliciter la forme polaire.

- Caractérisation :

Théorème :

On note $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

1. Soit $\varphi: E^2 \rightarrow \mathbb{K}$ une *fb*s, et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Alors :

$$\text{On a } A = \text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi) \text{ si et seulement si pour tout } x = \sum_{j=1}^n x_j e_j, y = \sum_{j=1}^n y_j e_j \text{ de } E,$$

$$\varphi(x, y) = {}^tXAY \text{ (où on a identifié } \mathcal{M}_{1,1}(\mathbb{K}) \text{ et } \mathbb{K}\text{), où } X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \text{ et } Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}.$$

2. Soit $Q: E \rightarrow \mathbb{K}$ une forme quadratique, et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Alors $A = \text{mat}_{\mathcal{B}}(Q)$ si et seulement si A est symétrique et pour tout $x = \sum_{j=1}^n x_j e_j$ de E , $Q(x) = {}^tXAX$.

Démonstration :

Les conditions sont déjà nécessaires :

1. Pour tous $x = \sum_{j=1}^n x_j e_j$, $y = \sum_{j=1}^n y_j e_j$ de E , on a :

$$\varphi(x, y) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j \varphi(e_i, e_j) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i \varphi(e_i, e_j) y_j = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i A_{i,j} y_j = {}^tXAY \quad (14.3)$$

2. si $A = \text{mat}_{\mathcal{B}}(Q)$, alors A est bien symétrique, et pour tout $x = \sum_{j=1}^n x_j e_j$ de E , on a :

$$Q(x) = \varphi(x, x) = {}^tXAX \text{ où } \varphi \text{ est la forme polaire de } Q.$$

Les conditions sont suffisantes :

1. pour $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on a : $\varphi(e_i, e_j) = (0, \dots, 1, \dots, 0)A \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \end{pmatrix} = A_{i,j}$

Donc $\text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi) = A$

2. On suppose que A est symétrique et que $\forall x \in E, Q(x) = {}^tXAX$

Soit φ la forme polaire de Q . Pour $x \in E$, on a :

$$\begin{aligned} \varphi(x, y) &= \frac{Q(x+y) - Q(x) - Q(y)}{2} \\ &= \frac{1}{2} ({}^t(X+Y)A(X+Y) - {}^tXAX - {}^tYAY) \\ &= \frac{1}{2} ({}^tXAY + {}^tYAX) \end{aligned} \quad (14.4)$$

Or, ${}^tA = A$, donc ${}^t({}^tYAX) = {}^tX{}^tAY = {}^tXAY$

De plus, ${}^tYAX \in \mathcal{M}_1(\mathbb{K})$ donc est symétrique.

Donc ${}^tYAX = {}^tXAY$

C'est-à-dire $\varphi(x, y) = {}^tXAY$

Et donc d'après le point précédent, $A = \text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi) = \text{mat}_{\mathcal{B}}(Q)$

- Autre caractérisation des formes quadratiques (en dimension finie)

Théorème :

Une application $Q: E \rightarrow \mathbb{K}$ est une forme quadratique si et seulement si son expression dans une base (e_1, \dots, e_n) de E est de la forme :

$$Q\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i\right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_i x_j \quad (14.5)$$

Autrement dit, Q s'exprime par un polynôme homogène de degré 2 en les coordonnées

Homogène : Un polynôme P – éventuellement à plusieurs indéterminées – de degré $\deg P = d$ est dit homogène lorsque $\forall \lambda \in \mathbb{K}, P(\lambda X) = \lambda^d P(X)$.

III Cas des réels : positivité

Définition :

Soit $Q: E \rightarrow \mathbb{R}$ une forme quadratique sur le \mathbb{R} -ev E .

Q est dite positive lorsque $\forall x \in E, Q(x) \geq 0$

- Et définie-positive lorsque $\forall x \in E \setminus \{0\}, Q(x) > 0$

On définit de même une forme quadratique négative ou définie négative.

Une *fb*s sera dite positive, définie-positive, négative, définie-négative lorsque la forme quadratique associée l'est.

Attention : Une *fb*s est rarement une fonction positive. En fait, elle est positive si et seulement si elle est nulle.

Théorème :

Inégalité de Cauchy-Schwarz pour une *fb*s positive :

Si $\varphi: E^2 \rightarrow \mathbb{R}$ est une *fb*s positive, alors $\forall x, y \in E, |\varphi(x, y)| \leq \sqrt{\varphi(x, x)\varphi(y, y)}$

Complément :

Soit φ une *fb*s positive. Alors $N = \{x \in E, \varphi(x, x) = 0\}$ est un sous-espace vectoriel de E , et il y a égalité de Cauchy-Schwarz si et seulement si N contient une combinaison linéaire non triviale de x et y .

Démonstration :

Soient $x, y \in E$. Pour tout $t \in \mathbb{R}$, on a :

$$0 \leq \varphi(x + ty, x + ty) = \varphi(x, x) + 2t\varphi(x, y) + t^2\varphi(y, y) \tag{14.11}$$

Donc le polynôme $P: t \mapsto \varphi(x, x) + 2t\varphi(x, y) + t^2\varphi(y, y)$, de degré ≤ 2 , est à valeurs positives. Deux cas :

Soit $\varphi(y, y) > 0$, et $\frac{\Delta}{4} = \varphi(x, y)^2 - \varphi(x, x)\varphi(y, y) \leq 0$

Soit $\varphi(y, y) = 0$, et donc $\deg P \leq 1$, soit $\varphi(x, y) = 0$

Et dans les deux cas l'inégalité est vérifiée.

Pour le complément :

Déjà, $0 \in N$ donc N est non vide.

Pour tous $x \in N, \lambda \in \mathbb{R}$, on a $\lambda x \in N$

Enfin, pour tous $x, y \in N$, on a d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz, $\varphi(x, y) = 0$

Et donc $\varphi(x + y, x + y) = 0$

Montrons maintenant l'équivalence :

Supposons qu'il y a égalité de Cauchy-Schwarz pour $x, y \in E$.

Si $\varphi(y, y) = 0$, alors y est une combinaison linéaire non triviale qui est dans N .

Si non, le polynôme $P = \varphi(x, x) + 2X\varphi(x, y) + X^2\varphi(y, y)$ de degré 2 admet au moins une racine réelle t , puisqu'il a un discriminant nul. On a alors $\varphi(x, x) + 2t\varphi(x, y) + t^2\varphi(y, y) = 0$, soit $\varphi(x + ty, x + ty) = 0$ donc $x + ty \in N$ et $(1, t) \neq (0, 0)$

Réciproquement, supposons qu'il existe $(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ tel que $\lambda x + \mu y \in N$

IV. REPRÉSENTATION DES FORMES BILINÉAIRES SYMÉTRIQUES ET DES FORMES QUADRATIQUES DANS UN ESPACE EUCLIDIEN

Si $\lambda = 0$, alors $\mu \neq 0$ donc comme N est un espace vectoriel, $y \in N$, et on a $|\varphi(x, y)| \leq \sqrt{\varphi(x, x)\varphi(y, y)} = 0$, c'est-à-dire $|\varphi(x, y)| = \sqrt{\varphi(x, x)\varphi(y, y)} (= 0)$

Sinon, comme N est un espace vectoriel, $x + ty \in N$, où $t = \frac{\mu}{\lambda}$.

Ainsi, $\varphi(x + ty, x + ty) = \varphi(x, x) + 2t\varphi(x, y) + t^2\varphi(y, y) = 0$

Donc soit $\varphi(y, y) = 0$ et on a bien l'égalité, soit $4\varphi(x, y)^2 - 4\varphi(x, x)\varphi(y, y) \geq 0$, c'est-à-dire $|\varphi(x, y)| \geq \sqrt{\varphi(x, x)\varphi(y, y)}$ et donc $|\varphi(x, y)| = \sqrt{\varphi(x, x)\varphi(y, y)}$ puisque l'autre inégalité était déjà vraie d'après le théorème.

- Signature d'une forme quadratique réelle en dimension finie (Hors programme)

Soit $Q: E \rightarrow \mathbb{R}$ une forme quadratique.

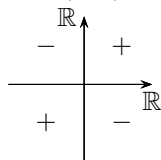
On appelle indice de positivité p de Q la dimension maximale d'un sous-espace F de E tel que $Q|_F$ est définie-positif,

Et indice de négativité q de Q la dimension maximale d'un sous-espace F de E tel que $Q|_F$ est définie-négative.

La signature est alors le couple (p, q)

Exemple :

$Q: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ est une forme quadratique, de signature $(1, 1)$:
 $(x, y) \mapsto xy$



On peut montrer que $\text{rg}(Q) = p + q$ (plus tard, section suivante)

IV Représentation des formes bilinéaires symétriques et des formes quadratiques dans un espace euclidien

Ici, E désigne un espace vectoriel euclidien.

- Préambule : exemples de formes quadratiques :

Soit $u \in \mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E)$.

Les applications $E \rightarrow \mathbb{R}$ et $E \rightarrow \mathbb{R}$ sont des formes quadratiques.
 $x \mapsto \|u(x)\|^2$ et $x \mapsto \langle x, u(x) \rangle$

La forme polaire de $x \mapsto \|u(x)\|^2$ est en effet $\varphi: E^2 \rightarrow \mathbb{R}$, qui est bien une *fb*s.
 $(x, y) \mapsto \langle u(x), u(y) \rangle$

La forme polaire de $x \mapsto \langle x, u(x) \rangle$ est

$$\varphi: (x, y) \mapsto \frac{1}{2}(\langle x, u(y) \rangle + \langle x, u^*(y) \rangle) = \frac{1}{2}(\langle x, u(y) \rangle + \langle y, u(x) \rangle) \quad (14.12)$$

- Théorème de représentation des formes quadratiques dans un espace euclidien :

Théorème :

Pour toute *fb*s $\varphi: E^2 \rightarrow \mathbb{R}$, il existe un unique endomorphisme $u \in \mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E)$ tel que $\forall(x, y) \in E^2, \varphi(x, y) = \langle x, u(y) \rangle$.

De plus, u est autoadjoint, et u et φ ont même matrice dans toute base orthonormée de E .

Définition :

u s'appelle l'endomorphisme symétrique associé à φ .

Attention : Si \mathcal{B} n'est pas orthonormale, on n'a pas en général $\text{mat}_{\mathcal{B}}(u) = \text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi)$.

En effet, par exemple $\text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi)$ est toujours symétrique par définition de φ , alors que $\text{mat}_{\mathcal{B}}(u)$ ne l'est pas toujours.

Théorème :

Pour toute forme quadratique $Q: E \rightarrow \mathbb{R}$, il existe un unique endomorphisme *symétrique* u tel que $\forall x \in E, Q(x) = \langle x, u(x) \rangle$

De plus, la forme polaire de Q est alors $(x, y) \mapsto \langle x, u(y) \rangle$

Q et u ont même matrice dans toute base orthonormée.

Attention : Si on n'impose pas à u d'être symétrique, il n'y a plus unicité, puisqu'alors pour un endomorphisme antisymétrique v (c'est-à-dire tel que $v^* = -v$) quelconque, on aura $\forall x \in E, \langle x, v(x) \rangle = 0$ et donc si on trouve une solution u , alors $u + v$ est aussi solution, différente si $v \neq 0$.

Démonstration (des théorèmes) :

1. Unicité de u :

Si u et u' sont deux solutions, alors $v = u - u'$ vérifie :

$$\forall (x, y) \in E^2, \langle x, v(y) \rangle = 0 \text{ soit } \forall y \in E, \langle v(y), v(y) \rangle = 0 \text{ et donc } v = 0.$$

Existence, caractérisation... :

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base orthonormée de E , et $u \in \mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E)$ tel que $\text{mat}_{\mathcal{B}}(u) = \text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi)$

Alors :

- ◊ La matrice de u est symétrique en base orthonormée, donc u est autoadjoint.
- ◊ u et φ ont même matrice dans \mathcal{B} (!)
- ◊ Pour tout $x = \sum_{j=1}^n x_j e_j \in E, y = \sum_{j=1}^n y_j e_j \in E$, on a :

$$\langle x, u(y) \rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j \langle e_i, u(e_j) \rangle \tag{14.13}$$

Or, comme (e_1, \dots, e_n) est orthonormale, $\langle e_i, u(e_j) \rangle$ est le coefficient de coordonnées (i, j) de $A = \text{mat}_{\mathcal{B}}(u)$, et ce pour tout $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$.

Comme $A = \text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi)$, on a donc $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, \langle e_i, u(e_j) \rangle = \varphi(e_i, e_j)$

Donc $\langle x, u(y) \rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j \varphi(e_i, e_j) = \varphi(x, y)$

- ◊ u et φ ont même matrice dans toute base orthonormale :

Soit $\mathcal{B}' = (e'_1, \dots, e'_n)$ une base orthonormée de E .

Alors la matrice de u dans \mathcal{B}' est $A' = (\underbrace{\langle e'_i, u(e'_j) \rangle}_{=\varphi(e'_i, e'_j)})_{i,j=1..n}$ car \mathcal{B}' est orthonormale.

Donc $\text{mat}_{\mathcal{B}'}(u) = \text{mat}_{\mathcal{B}'}(\varphi)$.

2. Existence, propriétés :

Soit φ la forme polaire de Q , u l'unique endomorphisme donné par le théorème précédent tel que $\forall (x, y) \in E^2, \varphi(x, y) = \langle x, u(y) \rangle$

Ainsi, u est autoadjoint, et u et φ ont même matrice dans toute base orthonormale, donc c'est pareil pour Q et φ .

Unicité :

IV. REPRÉSENTATION DES FORMES BILINÉAIRES SYMÉTRIQUES ET DES FORMES QUADRATIQUES

Si u, u' sont deux endomorphismes *autoadjoints* tels que $\forall x \in E, \langle x, u(x) \rangle = \langle x, u'(x) \rangle$

Alors $v = u - u^*$ est autoadjoint, et $\forall x \in E, \langle x, v(x) \rangle = 0$

Donc $\forall x, y \in E, \langle x + y, v(x + y) \rangle = 0 = \underbrace{\langle x, v(x) \rangle}_{=0} + \langle x, v(y) \rangle + \langle y, v(x) \rangle + \underbrace{\langle y, v(y) \rangle}_{=0}$

Soit $\forall x, y \in E, \langle x, v(y) \rangle = \langle -v(x), y \rangle$

On reconnaît donc $v^* = -v$. Mais $v^* = v$. Donc $v = 0$

- « Ménage à 4 » :

Dans un espace euclidien, on dispose :

- ◇ Des endomorphismes autoadjoints
- ◇ Des matrices symétriques
- ◇ Des formes bilinéaires symétriques
- ◇ Des formes quadratiques.

Qui constituent des \mathbb{R} -espaces vectoriels isomorphes.

Les espaces $\mathcal{S}(E) = \{u \in \mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E), u^* = u\}$, $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$, $\text{Quad}(E)$, $\text{BS}(E)$ où E est un espace de dimension n sur \mathbb{R} sont naturellement isomorphes :

- ◇ $\mathcal{S}(E) \longrightarrow \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ où \mathcal{B}_0 est une base orthonormée quelconque fixée.
 $u \longmapsto \text{mat}_{\mathcal{B}_0}(u)$
- ◇ $\text{BS}(E) \longrightarrow \text{Quad}(E)$ (et son inverse)
 $\varphi \longmapsto Q_\varphi$
- ◇ $\mathcal{S}(E) \longrightarrow \text{Quad}(E)$
 $\pi \longmapsto (x \in E \mapsto \langle x, \pi(x) \rangle)$
- ◇ $\mathcal{S}(E) \longrightarrow \text{BS}(E)$
 $\pi \longmapsto ((x, y) \in E^2 \mapsto \langle x, \pi(y) \rangle)$

Exemple :

Soit $Q: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}$ (on munit \mathbb{R}^3 du produit scalaire naturel)
 $(x, y, z) \longmapsto x^2 + 2y^2 - z^2 + 4xy + yz - zx$

On veut la matrice de Q dans la base canonique, l'endomorphisme autoadjoint de \mathbb{R}^3 associé à Q .

- ◇ Pour la matrice :

On a $\frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial x} = x + 2y - \frac{1}{2}z$, $\frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial y} = 2x + 2y + \frac{1}{2}z$, $\frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial z} = -\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y - z$.

Ainsi, la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1/2 \\ 2 & 2 & 1/2 \\ -1/2 & 1/2 & -1 \end{pmatrix}$ est la matrice du système de formes linéaires

$(\frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial y}, \frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial z})$.

- ◇ Endomorphisme associé à Q :

Alors $\pi: (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto (x', y', z')$

Où $x' = \frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial x}(x, y, z)$, $y' = \frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial y}(x, y, z)$, $z' = \frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial z}(x, y, z)$.

En effet, on a $\text{mat}_{\text{cano}}(\pi) = A$, et comme la base canonique est orthonormale, il suffit de montrer que $A = \text{mat}_{\text{cano}}(Q)$.

Pour cela, on a la proposition :

Proposition :
On fixe $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$ une base d'un \mathbb{R} -espace vectoriel E de dimension finie n .

Soit Q une forme quadratique sur E , φ sa forme polaire.
 Ainsi, Q peut être vu comme fonction de n variables réelles :
 Pour $\vec{x} = \sum_{i=1}^n x_i \vec{e}_i \in E$, on peut écrire Q sous la forme $Q(\vec{x}) = Q(x_1, \dots, x_n)$.
 Alors pour tous $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\varphi(\vec{e}_i, \vec{e}_j) = \frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial x_i}(\vec{e}_j)$

En effet : Déjà, la quantité existe bien car on a vu que Q s'écrivait sous forme polynomiale en les coordonnées, disons sous la forme $Q(x_1, \dots, x_n) = \sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^n a_{k,l} x_k x_l$ où les $a_{k,l}$ sont des réels, donc Q est de classe \mathcal{C}^∞ .

Alors pour $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on a :

$$\varphi(\vec{e}_i, \vec{e}_j) = \frac{1}{2} (Q(\vec{e}_i + \vec{e}_j) - Q(\vec{e}_j) - Q(\vec{e}_i)) \quad (14.14)$$

Et $Q(\vec{e}_i + \vec{e}_j) = a_{i,j} + a_{j,i} + a_{i,i} + a_{j,j}$, $Q(\vec{e}_i) = a_{i,i}$, $Q(\vec{e}_j) = a_{j,j}$

Et donc $\varphi(\vec{e}_i, \vec{e}_j) = \frac{1}{2}(a_{i,j} + a_{j,i})$

D'autre part,

$$\forall \vec{x} = \sum_{i=1}^n x_i \vec{e}_i \in E, \frac{\partial Q}{\partial x_i}(\vec{x}) = \sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^n a_{k,l} \frac{\partial (x_k x_l)}{\partial x_i} = \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n a_{k,i} x_k + \sum_{\substack{l=1 \\ l \neq i}}^n a_{i,l} x_l + 2a_{i,i} x_i \quad (14.15)$$

$$\text{Soit } \frac{\partial Q}{\partial x_i}(\vec{e}_j) = \begin{cases} a_{j,i} + a_{i,j} & \text{si } x \neq i \\ 2a_{i,i} & \text{si } j = i \end{cases} = a_{i,j} + a_{j,i}$$

Et donc on a bien $\varphi(\vec{e}_i, \vec{e}_j) = \frac{1}{2} \frac{\partial Q}{\partial x_i}(\vec{e}_j)$.

Ainsi, pour reprendre l'exemple, la matrice de Q dans la base canonique est bien la matrice introduite.

- Réduction des fb s et fq en base orthonormale.

Théorème :

1. Pour toute fb s $\varphi: E^2 \rightarrow \mathbb{R}$, il existe une base orthonormée (e_1, \dots, e_n) de E et des réels $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ tels que $\forall x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in E, \forall y = \sum_{i=1}^n y_i e_i \in E, \varphi(x, y) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i y_i$.
 (e_1, \dots, e_n) est une base de vecteurs propres de l'endomorphisme autoadjoint associé à φ , et $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont les valeurs propres associées à ces vecteurs.
2. Pour toute forme quadratique $Q: E \rightarrow \mathbb{R}$, il existe une base orthonormée (e_1, \dots, e_n) de E et des réels $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ tels que $\forall x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in E, Q(x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$.
 (e_1, \dots, e_n) est une base de vecteurs propres de l'endomorphisme autoadjoint associé à Q , et $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont les valeurs propres associées à ces vecteurs.

Démonstration :

Soit π l'endomorphisme associé à φ (resp. Q).

D'après le théorème spectral, il existe une base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de vecteurs propres de π telle que la matrice de π dans \mathcal{B} soit diagonale.

$$\text{Disons } \text{mat}_{\mathcal{B}}(\pi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} \text{ où } \lambda_i \text{ est la valeur propre associée à } e_i.$$

V Application des *fq* et *fb*s aux endomorphismes autoadjoints

Définition :

Soit $u \in \mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E)$ un endomorphisme autoadjoint.

- On dit que u est positif, négatif, défini-positif, défini-négatif lorsque

$$\forall x \in E \setminus \{0\}, \langle x, u(x) \rangle \geq 0 / \leq 0 / > 0 / < 0 \quad (14.17)$$

- Caractérisation :

Théorème :

Soit u un endomorphisme autoadjoint.

1. Alors u est positif si et seulement si $\text{sp}(u) \subset \mathbb{R}_+$.
2. Les assertions suivantes sont équivalentes :
 - ◇ u est défini-positif
 - ◇ $\text{sp}(u) \subset \mathbb{R}_+^*$
 - ◇ u est positif et inversible.

Démonstration :

On utilise le théorème spectral :

Supposons que u est positif. Soit $\lambda \in \text{sp}(u)$ et $\vec{v} \in E \setminus \{0\}$ un vecteur propre associé à λ .

Alors $\lambda \|\vec{v}\|^2 = \langle \vec{v}, \lambda \vec{v} \rangle \geq 0$. Donc comme $\|\vec{v}\|^2 \geq 0$, $\lambda \geq 0$

Réciproquement, supposons que $\text{sp}(u) \subset \mathbb{R}_+$.

D'après le théorème spectral, il existe une base orthonormée (e_1, \dots, e_n) de vecteurs propres de u .

On note, pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\lambda_i \in \mathbb{R}_+$ la valeur propre associée à e_i .

Alors, pour $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in E$, on a : $u(x) = \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i e_i$

Et donc $\langle x, u(x) \rangle = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$ car la base est orthonormée.

Donc comme les λ_i sont positifs, on a bien $\langle x, u(x) \rangle \geq 0$.

Pour les équivalences :

Si u est défini-positif, alors pour toute valeur propre λ de u , on a en notant \vec{v} un vecteur propre associé à λ : $\lambda \|\vec{v}\|^2 = \langle \vec{v}, \lambda \vec{v} \rangle = \langle \vec{v}, u(\vec{v}) \rangle > 0$, et donc $\lambda > 0$.

Si $\text{sp}(u) \subset \mathbb{R}_+^*$, alors d'après le point précédent u est positive, et comme $0 \notin \text{sp}(u)$, u est inversible.

Enfin, si u est positive et inversible, alors ses valeurs propres sont positives, et comme elles sont non nulles (car u est inversible) elles sont strictement positives.

En reprenant le point précédent, on a alors pour $x \in E \setminus \{0\}$, $\langle x, u(x) \rangle = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2 > 0$.

Remarque :

- En général, la restriction d'un endomorphisme symétrique u à un sous-espace F n'est pas un endomorphisme de F ; la condition nécessaire et suffisante pour qu'il en soit un est que $u(F) \subset F$. Par contre, la restriction d'une forme quadratique Q à un sous-espace F de E est encore une forme quadratique ; plus précisément, si la forme polaire de Q est φ , alors la forme polaire de $Q|_F$ est $\varphi|_{F^2}$ qui est toujours une *fb*s.
- Exemples, propositions importants :

Exercice :

1. Soit Q une forme quadratique, π l'endomorphisme autoadjoint associé à Q .

Pour tout sous-espace F de E , l'endomorphisme de F associé à $Q|_F$ est $p_F \circ \pi|_F$, où p_F est le projecteur orthogonal sur F .

Démonstration :

Déjà, $p_F \circ \pi|_F \in \mathcal{L}(F)$

Pour $x, y \in F$, on a :

$$\begin{aligned} \langle x, p_F \circ \pi|_F(y) \rangle &= \langle x, p_F \circ \pi(y) \rangle = \langle p_F(x), \pi(y) \rangle \text{ car } p_F^* = p_F \\ &= \langle x, \pi(y) \rangle = \langle y, \pi(x) \rangle \text{ car } \pi^* = \pi \\ &= \langle y, p_F \circ \pi|_F(x) \rangle \text{ car } x \in F \text{ et } \pi|_F \in \mathcal{L}(F) \end{aligned} \tag{14.18}$$

Ensuite, pour $x \in F$, $Q|_F(x) = Q(x) = \langle x, \pi(x) \rangle = \langle x, p_F \circ \pi|_F(x) \rangle$

Exercice (Racine carrée d'un endomorphisme autoadjoint positif) :

2. Montrer que pour tout $\pi \in \mathcal{S}(E)$ positif, il existe un endomorphisme autoadjoint s positif, tel que $\pi = s \circ s$.

Ou, matriciellement : si $M \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ est symétrique positive,

(c'est-à-dire $\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), {}^tXMX \geq 0$ ou $\text{sp}(M) \subset \mathbb{R}_+$)

Alors il existe S symétrique positive telle que $S^2 = M$

De plus, s (resp. S) est unique.

Démonstration :

Soit $\pi \in \mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E)$ un endomorphisme autoadjoint positif.

D'après le théorème spectral, il existe une base orthonormée (e_1, \dots, e_n) de vecteurs propres de π . On note, pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\lambda_i \geq 0$ la valeur propre associée à e_i .

Soit s l'endomorphisme de E tel que $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, s(e_i) = \sqrt{\lambda_i}e_i$. Alors s est autoadjoint car diagonal en base orthonormée, et positif car $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \sqrt{\lambda_i} \geq 0$.

On a de plus $s \circ s = \pi$

Unicité :

Supposons qu'un endomorphisme autoadjoint positif s vérifie $s \circ s = \pi$.

Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ les valeurs propres distinctes de π .

Alors $E = \bigoplus_{i=1}^p E_{\lambda_i}(\pi)$, et la somme est orthogonale.

Comme $s \circ s = \pi$, s et π commutent.

Donc s laisse stable les $E_{\lambda_i}(\pi), i \in \llbracket 1, p \rrbracket$.

Ainsi, pour $i \in \llbracket 1, p \rrbracket, s|_{E_{\lambda_i}(\pi)} = s_i$ est encore autoadjoint positif (car $\text{sp}(s_i) \subset \text{sp}(s)$)

Soit μ une valeur propre de $s_i, \vec{v} \in E_{\lambda_i}(\pi)$ associé à μ .

Alors $s_i(\vec{v}) = \mu\vec{v}$, donc $\pi(\vec{v}) = \mu^2\vec{v}$

Et donc $\mu^2 = \lambda_i$. Comme $\mu \geq 0$, on a alors $\mu = \sqrt{\lambda_i}$

Ainsi, s_i a une valeur propre $\sqrt{\lambda_i}$. Comme de plus s_i est diagonalisable, on a $s_i = \sqrt{\lambda_i} \text{Id}_{E_{\lambda_i}(\pi)}$, d'où l'unicité de s_i , puis de s .

Exercice (Décomposition polaire) :

3. Soit $A \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$. Alors il existe $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ et $Q \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ tels que $A = SQ$.

($\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$: ensemble des matrices symétriques positives ; $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$: définies-positives ; idem avec $-$)

De plus, (S, Q) est unique.

Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, il y a existence de la décomposition mais pas unicité.

Démonstration :

Si $A = SQ$ où $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ et $Q \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$, alors :

$$A^t A = SQ^t Q S = S^2 \tag{14.19}$$

De plus, $A^t A$ est symétrique positive :

Déjà, $A^t A$ est symétrique, et pour $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, on a ${}^t X A^t A X = \|{}^t A X\|^2 \geq 0$

Donc S est défini de façon unique d'après le point précédent (c'est la racine carrée de $A^t A$).

Comme $A \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$, on a ainsi $S \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$.

Et donc $Q = S^{-1}A$, d'où aussi l'unicité de Q .

Existence :

On prend pour S l'unique racine carrée symétrique positive de $A^t A$.

Alors S est inversible car A l'est, et on peut poser $Q = S^{-1}A$.

On a donc ${}^t Q Q = {}^t A^t S^{-1} S^{-1} A = {}^t A (S^2)^{-1} A = {}^t A (A^t A)^{-1} A = I_n$.

Donc $Q \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$, et $A = SQ$

Si maintenant $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ n'est pas nécessairement inversible :

Soit $(A_p)_{p \in \mathbb{N}}$ une suite de $\mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$ tendant vers A (il en existe car $\mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$ est dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$).

Pour tout $p \in \mathbb{N}$, on peut écrire $A_p = S_p Q_p$ où S_p est symétrique positive, et $Q_p \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$.

Comme $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ est compact, on peut extraire de $(Q_p)_{p \in \mathbb{N}}$ une suite $(Q_{\varphi(p)})_{p \in \mathbb{N}}$ qui converge, disons vers $R \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$

Mais alors $S_{\varphi(p)} = A_{\varphi(p)} {}^t Q_{\varphi(p)}$, qui tend vers $S = A^t R$.

Comme R est inversible, $A = SR$, et S est symétrique positive car l'ensemble $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ est un fermé de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

En effet, $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ est le noyau de $\alpha: M \mapsto {}^t M - M$, qui est une application continue, donc $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ est fermé.

Et si on pose pour $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $\beta_X(M) = {}^t X M X$, on a

$$\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \cap \bigcap_{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})} \beta_X^{-1}([0, +\infty]) = \alpha^{-1}\{0\} \cap \bigcap_{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})} \beta_X^{-1}([0, +\infty]) \tag{14.20}$$

Qui est donc une intersection de fermés donc un fermé.

Donc $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ ce qui montre le résultat.

Proposition (Version complexe) :

Toute matrice $M \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{C})$ s'écrit de manière unique $M = HU$ où H est hermitienne positive (à valeurs propres réelles positives) et U est unitaire.

Or, toute matrice unitaire s'écrit $U = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} P^{-1}$ où $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, |\lambda_j| = 1$

Pour tout $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on prend alors $\theta_j \in \mathbb{R}$ tel que $\lambda_j = e^{i\theta_j}$

Et on pose $H' = P \begin{pmatrix} \theta_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \theta_n \end{pmatrix} P^{-1}$.

Ainsi, H' est hermitienne, et $e^{iH'} = U$

Donc $M = He^{iH'}$, où H, H' sont hermitiennes et H définie positive.

(C'est la généralisation de $z = \rho e^{i\theta}$ pour $z \in \mathbb{C}^*$)

Exercice :

4. Description variationnelle des valeurs propres de $A \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ ou $u \in \mathcal{S}(E)$.

Soit u un endomorphisme symétrique de E de valeurs propres $\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_n$

Alors :

$$\diamond \lambda_1 = \min_{\|x\|=1} \langle x, u(x) \rangle, \lambda_n = \max_{\|x\|=1} \langle x, u(x) \rangle.$$

\diamond Soit \mathcal{F}_k l'ensemble des sous-espaces de dimension k de E , Σ la sphère unité.

$$\text{On a alors } \lambda_k = \min_{F \in \mathcal{F}_k} (\max_{x \in \Sigma \cap F} \langle x, u(x) \rangle) = \max_{F \in \mathcal{F}_{n+1-k}} (\min_{x \in \Sigma \cap F} \langle x, u(x) \rangle)$$

Démonstration :

\diamond Soit (e_1, \dots, e_n) une base orthonormée de vecteurs propres de u telle que

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, u(e_i) = \lambda_i e_i \tag{14.21}$$

Soit $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in E$. On a :

$$\langle x, u(x) \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^n x_i e_i, \sum_{j=1}^n x_j \lambda_j e_j \right\rangle = \sum_{i=1}^n \bar{x}_i \langle e_i, \sum_{j=1}^n x_j \lambda_j e_j \rangle = \sum_{i=1}^n |x_i|^2 \lambda_i \tag{14.22}$$

$$\text{Donc } \lambda_1 \|x\|^2 \leq \sum_{i=1}^n |x_i|^2 \lambda_i \leq \lambda_n \|x\|^2,$$

et les valeurs minimale et maximale sont atteintes en e_1 et e_n .

\diamond Soit (e_1, \dots, e_n) une base orthonormée de vecteurs propres de u telle que $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, u(e_i) = \lambda_i e_i$

On pose $G_k = \text{Vect}(e_1, \dots, e_k) \in \mathcal{F}_k, H_k = \text{Vect}(e_k, \dots, e_n) \in \mathcal{F}_{n+1-k}$

Alors $\max_{x \in \Sigma \cap G_k} \langle x, u(x) \rangle = \lambda_k$.

En effet, pour $x \in \Sigma \cap G_k$, disons $x = \sum_{i=1}^k x_i e_i$, on a :

$$\langle x, u(x) \rangle = \sum_{i=1}^k |x_i|^2 \lambda_i \leq \lambda_k \|x\|^2 = \lambda_k, \text{ et atteint pour } x = e_k.$$

Ainsi, on a déjà $\lambda_k \geq \min_{F \in \mathcal{F}_k} (\max_{x \in \Sigma \cap F} \langle x, u(x) \rangle)$

Et de même, $\min_{x \in \Sigma \cap H_k} \langle x, u(x) \rangle = \lambda_k$, et $\max_{F \in \mathcal{F}_{n+1-k}} (\min_{x \in \Sigma \cap F} \langle x, u(x) \rangle) \geq \lambda_k$

Soit alors $F \in \mathcal{F}_k$. Alors $F \cap H_k \neq \{0\}$ car $\dim H_k + \dim F = n + 1 > n$.

Alors, pour $x \in F \cap H_k \cap \Sigma$, on a $\langle x, u(x) \rangle \geq \min_{x \in \Sigma \cap H_k} \langle x, u(x) \rangle = \lambda_k$

Et donc $\max_{x \in \Sigma \cap F} \langle x, u(x) \rangle \geq \lambda_k$, d'où l'égalité.

On fait la même chose pour $F \in \mathcal{F}_{n+1-k}$

VI Interprétation du théorème de réduction des fq dans un espace euclidien en termes de réduction simultanée (hors programme)

Définition :

Soit Q une fq (ou φ une lbs) quelconque sur E :

Une base (V_1, \dots, V_n) de E est dite orthogonale pour la forme quadratique Q (ou pour la lbs φ) lorsque la matrice de Q (φ) dans (V_1, \dots, V_n) est diagonale.

C'est-à-dire si pour tous $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ distincts, $\varphi(V_i, V_j) = 0$ où φ est la forme polaire de Q , ou encore

$$\forall x = \sum_{i=1}^n x_i V_i \in E, \forall y = \sum_{i=1}^n y_i V_i \in E, \begin{cases} \varphi(x, y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i a_i \\ Q(x) = \sum_{i=1}^n a_i x_i^2 \end{cases} \quad (14.23)$$

(Une telle expression s'appelle une décomposition en carrés de Q)

- Cas d'un espace euclidien :

Théorème (réduction d'une fq/lbs en base orthonormée) :

Soit Q une fq sur l'espace euclidien $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$.

Alors il existe une base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ telle que :

\mathcal{B} est orthonormée pour le produit scalaire de E .

\mathcal{B} est orthogonale pour Q .

De plus, on a pour tout $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, $Q(\sum_{i=1}^n x_i e_i) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$ où λ_i est la valeur propre de l'endomorphisme associé à Q .

Démonstration :

Résulte du paragraphe précédent.

Corollaire :

Soit E un \mathbb{R} -ev de dimension finie, Q_1, Q_2 deux formes quadratiques sur E dont l'une au moins est définie-positives.

Alors il existe une base \mathcal{B} de E orthogonale pour Q_1 et Q_2 .

Si Q_1 est définie-positives, on peut imposer \mathcal{B} orthonormale pour Q_1 , c'est-à-dire :

Si $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$, et φ_1 est la forme polaire de Q_1 , alors $\varphi_1(e_i, e_j) = \delta_{i,j}$.

Démonstration :

On suppose par exemple que Q_1 est définie-positives.

Soit φ_1 la forme polaire de Q_1 . On note $\varphi_1 = \langle \cdot, \cdot \rangle$

Alors $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est un produit scalaire sur E , et Q_2 est une forme quadratique sur l'espace euclidien $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, donc on peut appliquer le théorème à Q_2 .

Application :

Soient $A, B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ où A est définie-positives. Alors AB est diagonalisable.

(Et les valeurs propres de AB ont le signe de celles de B).

Démonstration :

A^{-1} est aussi définie-positives ;

On considère alors $Q_1: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ la forme quadratique de matrice A^{-1} dans la base canonique, $Q_2: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ celle de matrice B dans la base canonique.

Alors Q_1 est définie-positive, et la forme polaire φ_1 de Q_1 définit un produit scalaire sur \mathbb{R}^n . Il existe donc une base \mathcal{B} qui sera orthonormale pour Q_1 et orthogonale pour Q_2 .

$$\text{Donc } \text{mat}_{\mathcal{B}}(\varphi_1) = I_n \text{ et } \text{mat}_{\mathcal{B}}(Q_2) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} = D$$

Si on note P la matrice de passage de la base canonique à \mathcal{B} , on aura alors :

$$I_n = {}^t P A^{-1} P, D = {}^t P B P \text{ (formules de changement de base pour une forme quadratique)}$$

$$\text{Et donc } A^{-1} = {}^t P^{-1} P^{-1}, \text{ soit } A = P {}^t P \text{ et } B = {}^t P^{-1} D P^{-1}$$

$$\text{D'où } AB = P D P^{-1}.$$

VII Coniques dans le plan euclidien

- Équation d'une conique dans (O, \vec{i}, \vec{j}) orthonormé :

$$F(x, y) = ax^2 + 2bxy + cy^2 + dx + ey + f = 0 \tag{14.24}$$

On pose $q(x, y) = ax^2 + 2bxy + cy^2$, forme quadratique sur \mathbb{R}^2

On suppose q non nulle (sinon on a un plan), et que la conique n'est pas dégénérée (C'est-à-dire non vide, ni réduite à un point ou une (des) droites. Ainsi, elle contient une infinité de points)

Remarque :

O est centre de symétrie si et seulement si $d = e = 0$

- Centre de symétrie :

On cherche $\Omega(x_0, y_0)$ tel que l'équation dans $(\Omega, \vec{i}, \vec{j})$ soit de la forme

$$a'x^2 + 2b'xy + c'y^2 + f' = 0 \tag{14.25}$$

Or, on voit que $F(x' + x_0, y' + y_0) = F(x_0, y_0) + x' \frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0) + y' \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) + q(x', y')$

Ainsi, Ω est centre de symétrie si et seulement si $\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$ (lorsque la conique est non dégénérée),

$$\text{C'est-à-dire si et seulement si } \begin{cases} 2ax_0 + 2by_0 + d = 0 \\ 2bx_0 + 2cy_0 + e = 0 \end{cases} \text{ ou } \begin{pmatrix} a & d \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} d \\ e \end{pmatrix}.$$

NB : $\begin{pmatrix} a & d \\ b & c \end{pmatrix}$ est la matrice de Q dans la base orthonormée (\vec{i}, \vec{j}) .

- Réduction :

Cas où q n'est pas dégénérée (c'est-à-dire de rang 2) :

Ainsi, $\begin{pmatrix} a & d \\ b & c \end{pmatrix} \in \mathcal{GL}_2(\mathbb{R})$, et donc le système $AX = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} d \\ e \end{pmatrix}$ a une (unique) solution.

Donc Γ a pour centre de symétrie $\Omega = -\frac{1}{2} A^{-1} \begin{pmatrix} d \\ e \end{pmatrix}$

Par ailleurs, il existe (e_1, e_2) dans laquelle la matrice de q est diagonale, c'est-à-dire telle que $q(\alpha e_1 + \beta e_2) = \lambda \alpha^2 + \mu \beta^2$

Alors l'équation de Γ dans le repère orthonormé (Ω, e_1, e_2) est $\lambda x^2 + \mu y^2 + F(\Omega) = 0$

En effet, dans $(\Omega, \vec{i}, \vec{j})$ l'équation est $q(x, y) + F(\Omega) = 0$

Et comme $q(x'e_1 + y'e_2) = \lambda x'^2 + \mu y'^2$, dans (Ω, e_1, e_2) c'est bien $\lambda x'^2 + \mu y'^2 + F(\Omega) = 0$

Discussion :

Si $F(\Omega) \neq 0$, alors selon les signes de λ, μ ($\lambda, \mu \neq 0$ car $\lambda\mu = \det A \neq 0$) on a des équations de la forme :

- ◇ Soit $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$, qui est une ellipse
- ◇ Soit $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = -1$, qui est \emptyset (dégénérée)
- ◇ Soit $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = \pm 1$, qui sont des hyperboles
- ◇ Si $F(\Omega) = 0$:
 - Soit $\pm \left(\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \right) = 0$, donc $\Gamma = \{\Omega\}$ (dégénérée)
 - Soit $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 0$, qui est la réunion de deux droites (dégénérée)

Remarque :

Pour une ellipse, il faut que $\det A = \lambda\mu > 0$

Pour une hyperbole, il faut que $\det A = \lambda\mu < 0$

(La réciproque est vraie si la conique n'est pas dégénérée)

- Cas où q est dégénérée (c'est-à-dire pas de rang 2) :

On a ainsi $\det A = 0$

Il n'y a donc pas forcément de centre de symétrie (ou une infinité)

On diagonalise A en base orthonormée :

Il existe (e_1, e_2) base orthonormée de \mathbb{R}^2 et $\lambda \in \mathbb{R}^*$ tels que :

$$A = P \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} P^{-1} \text{ où } P \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$$

Ainsi, $q(x'e_1 + y'e_2) = \lambda x'^2$

L'équation de Γ dans (O, e_1, e_2) s'écrit ainsi sous la forme $\lambda x^2 + d'x + e'y + f' = 0$

Discussion :

- ◇ Si $e' = 0$, alors l'équation devient $\lambda \left(x + \frac{d'}{2\lambda} \right)^2 = -f + \frac{d'^2}{4\lambda} = \text{cte}$
 - Si $\text{cte} < 0$, c'est l'équation de \emptyset
 - Si $\text{cte} = 0$, c'est l'équation d'une droite
 - Si $\text{cte} > 0$, c'est l'équation de deux droites parallèles.

Et dans tous les cas la conique est dégénérée.

- ◇ Si $e' \neq 0$, on peut l'écrire sous la forme $\left(x + \frac{d'}{2\lambda} \right)^2 + e''y = \text{cte}$ où $e'' \neq 0$

Et on a ainsi l'équation d'une parabole.

Résumé :

- ◇ Si q n'est pas dégénérée, on a un centre de symétrie, et la conique sera :
 - Une ellipse si $\det A > 0$ et si elle n'est pas dégénérée.
 - Une hyperbole si $\det A < 0$ et si elle n'est pas dégénérée.
 - Sinon, on peut avoir $\Gamma = \emptyset, \{\Omega\}$, deux droites sécantes
- ◇ Si q est dégénérée, on a une parabole lorsque la conique n'est pas dégénérée, et \emptyset , une droite ou deux droites parallèles lorsqu'elle l'est.

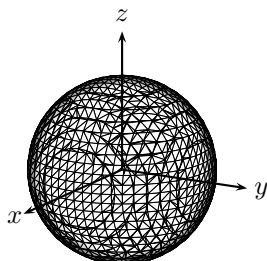
VIII Quadriques dans espace euclidien de dimension 3

- Zoologie :

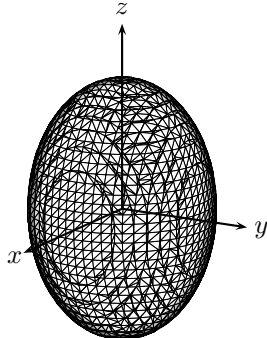
◊ Ellipsoïde (E) :

Équation en repère orthonormé de la forme $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$

Si $a = b = c$, on a une sphère



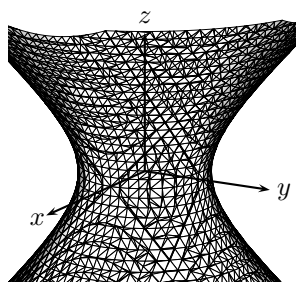
Si $a = b \neq c$, on a un ellipsoïde de révolution.



◊ Hyperboloïde :

— À une nappe (H_1) : $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$

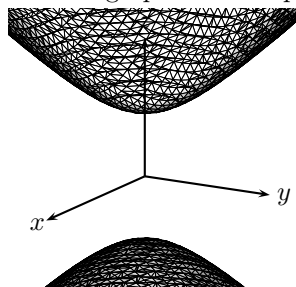
H_1 est connexe puisqu'elle a pour équation $\frac{z}{c} = \pm \sqrt{\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1}$ et $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1$ peut prendre la valeur 0. H_1 est de révolution lorsque $a = b$



— À deux nappes (H_2) : $-\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$

On a $\frac{z}{c} = \pm \sqrt{1 + \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}}$, donc $|\frac{z}{c}|$ ne peut pas prendre de valeur plus petite que 1.

Donc le graphe ne sera pas connexe (2 nappes). H_2 est de révolution lorsque $a = b$.



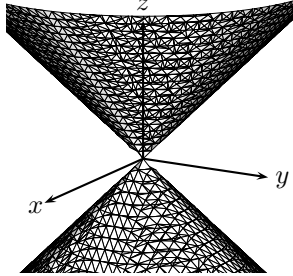
◇ Cône (du 2nd degré) (C) : $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{z^2}{c^2}$

On a une équation réduite homogène en (x, y, z) .

Remarque :

Si $M \in C$, alors $OM \subset C$

Lorsque $a = b$: cône de révolution d'axe Oz .



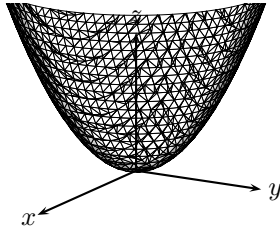
◇ Cylindre à base elliptique (CE) : $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$
 hyperbolique (CH) : $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$
 parabolique (CP) : $y^2 = 2px$

Ce sont des équations incomplètes en z .

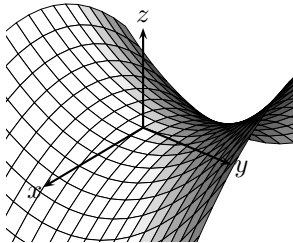
Ainsi, si $M \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in C$, alors $\left\{ M \begin{pmatrix} a \\ b \\ z \end{pmatrix}, z \in \mathbb{R} \right\} \subset C$

◇ Paraboloïde elliptique (PE) : $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{z}{c}$.

Si $a = b$: paraboloïde de révolution.



◇ Paraboloïde hyperbolique (PH) : $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = \frac{z}{c}$ (Correspond à une « selle de cheval »)



- Remarque sur les surfaces réglées :

Hors programme :

Une surface réglée est une surface Σ de \mathbb{R}^3 telle qu'en tout point $A \in \Sigma$, il existe une droite D_A vérifiant $A \in D_A \subset \Sigma$.

Exemple :

- ◇ L'ellipsoïde est non réglé.
- ◇ L'hyperboloïde à deux nappes est non réglé.

◊ L'hyperboloïde à une nappe est doublement réglé :

Si on a une équation $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$,

Alors on peut l'écrire $(\frac{x}{a} - \frac{z}{c})(\frac{x}{a} + \frac{z}{c}) = (1 - \frac{y}{b})(1 + \frac{y}{b})$

Pour $\lambda \in \mathbb{R}$ la droite D_λ d'équations $\begin{cases} \frac{x}{a} - \frac{z}{c} = \lambda(1 - \frac{y}{b}) \\ 1 + \frac{y}{b} = \lambda(\frac{x}{a} + \frac{z}{c}) \end{cases}$ est incluse dans H_1 car si $M(x, y, z) \in D_\lambda$, on a $\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = (\frac{x}{a} - \frac{z}{c})(\frac{x}{a} + \frac{z}{c}) = \lambda(1 - \frac{y}{b})(\frac{x}{a} + \frac{z}{c}) = (1 - \frac{y}{b})(1 + \frac{y}{b}) = 1 - \frac{y^2}{b^2}$

(Les plans définissant D_λ ne sont pas parallèles car $(\frac{1}{a}, \frac{\lambda}{b}, \frac{-1}{c}) \wedge (\frac{\lambda}{a}, \frac{-1}{b}, \frac{\lambda}{c}) \neq \vec{0}$)

Et de même, pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, $D'_\mu : \begin{cases} \frac{x}{a} - \frac{z}{c} = \mu(1 + \frac{y}{b}) \\ 1 - \frac{y}{b} = \mu(\frac{x}{a} + \frac{z}{c}) \end{cases}$ est incluse dans (H_1)

Enfin, pour tout $M(x, y, z) \in H_1$, il existe $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ tels que $M(x, y, z) \in D_\lambda, D'_\mu$

Prendre par exemple $\lambda = \frac{\frac{x}{a} - \frac{z}{c}}{1 - \frac{y}{b}}$ si $y \neq b...$

◊ Parabolôïde elliptique : non réglé

◊ Parabolôïde hyperbolique : doublement réglé :

$D_\lambda : \begin{cases} \frac{x}{a} - \frac{y}{b} = \lambda \\ \frac{z}{c} = \lambda(\frac{x}{a} + \frac{y}{b}) \end{cases}$ est incluse dans (PH)

$D'_\mu : \begin{cases} \frac{x}{a} + \frac{y}{b} = \mu \\ \frac{z}{c} = \mu(\frac{x}{a} - \frac{y}{b}) \end{cases}$ aussi.

◊ Les cylindres sont tous réglés par des droites verticales.

- Recherche de l'équation réduite d'une quadrique :

Équation générale d'une quadrique Σ dans $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ orthonormé.

$$f(x, y, z) = ax^2 + by^2 + cz^2 + 2dxy + 2eyz + 2fzx + gx + hy + iz + j = 0 \quad (14.26)$$

On note ici encore $q(x, y, z) = ax^2 + by^2 + cz^2 + 2dxy + 2eyz + 2fzx$, forme quadratique sur \mathbb{R}^3 .

On suppose q non nulle, et on considère $A = \begin{pmatrix} a & d & f \\ d & b & e \\ f & e & c \end{pmatrix}$, matrice de q dans $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

On doit :

Réduire q en base orthonormée (diagonaliser A)

Rechercher un centre éventuel :

Ω est centre de symétrie de la quadrique si et seulement si $\overrightarrow{\text{grad}}f(\Omega) = \vec{0}$

Comme $\overrightarrow{\text{grad}}f(x, y, z) = \vec{0}$ équivaut à $A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} g \\ h \\ i \end{pmatrix}$, on voit déjà que si q est non dégénérée,

alors Σ a un unique centre de symétrie.

Pratique :

On cherche les valeurs propres de A , λ, μ, ν et une base orthonormée (e_1, e_2, e_3) de vecteurs propres.

◊ 1^{er} cas : $\lambda\mu\nu = \det A \neq 0$:

Il y a alors un unique centre de symétrie, Ω .

L'équation de Σ dans (Ω, e_1, e_2, e_3) est alors $\lambda x'^2 + \mu y'^2 + \nu z'^2 + f(\Omega) = 0$

On reconnaît alors l'équation de $\emptyset, E, H_1, H_2, \{0\}, C$ selon les valeurs de $\lambda, \mu, \nu, f(\Omega)$

◇ 2^{ème} cas :

Si $\lambda\mu \neq 0$ et $\nu = 0$ (q est alors dégénérée)

L'équation de Σ dans (O, e_1, e_2, e_3) est alors :

$$\lambda x'^2 + \mu y'^2 + g'x' + h'y' + i'z' + j = 0 \quad (14.27)$$

Ou $\lambda \left(x' + \frac{g'}{2\lambda}\right)^2 + \mu \left(y' + \frac{h'}{2\mu}\right)^2 + i'z' + j'' = 0$

Si $i' \neq 0$, on a un (PE) si $\lambda\mu > 0$, (PH) si $\lambda\mu < 0$

Si $i' = 0$, soit $j'' = 0$ et on a une droite ($\lambda\mu > 0$) ou deux plans ($\lambda\mu < 0$)

soit $j'' \neq 0$ et on a un (CE) , (CH) ou \emptyset .

◇ 3^{ème} cas :

Si $\lambda \neq 0$ et $\mu = \nu = 0$.

Alors l'équation dans (O, e_1, e_2, e_3) devient :

$$\lambda x'^2 + g'x' + h'y' + i'z' + j = 0,$$

$$\text{Soit } \lambda \left(x' + \frac{g'}{2\lambda}\right)^2 + h'y' + i'z' + j'' = 0$$

Si $(h', i') = (0, 0)$, on a \emptyset , un plan ou deux plans parallèles.

Si $(h', i') \neq (0, 0)$:

Par changement de base orthonormée dans le plan (O, y', z') , on se ramène à :

$$h'y' + i'z' = \sqrt{h'^2 + i'^2}y'' \quad (14.28)$$

$$\text{Donc } \lambda x''^2 + \sqrt{h'^2 + i'^2} \left(y'' + \frac{j''}{\sqrt{h'^2 + i'^2}}\right) = 0$$

C'est-à-dire un cylindre à base parabolique.

• Caractérisation des quadriques de révolution :

- ◇ Si Σ est une quadrique, et si A a une valeur propre double λ non nulle, alors Σ est de révolution et son axe est orthogonal au plan propre $\ker(A - \lambda I_3)$
- ◇ Si A admet 0 comme valeur propre double, alors Σ est un cylindre à base parabolique ou une quadrique dégénérée.